

**Danielis Melandri et Paulli Frisii alterius ad alterum de theoria lunae
commentarii / [Daniel Melanderhjelm].**

Contributors

Melanderhjelm, Daniel, 1726-1810.
Frisi, Paolo, 1728-1784.

Publication/Creation

Parmae : Ex Typographia Regia, 1769.

Persistent URL

<https://wellcomecollection.org/works/kjmtkgmm>

License and attribution

This work has been identified as being free of known restrictions under copyright law, including all related and neighbouring rights and is being made available under the Creative Commons, Public Domain Mark.

You can copy, modify, distribute and perform the work, even for commercial purposes, without asking permission.



Wellcome Collection
183 Euston Road
London NW1 2BE UK
T +44 (0)20 7611 8722
E library@wellcomecollection.org
<https://wellcomecollection.org>

36327 (P) 8573
DANIELIS MELANDRI
ET
PAULLI FRISII
ALTERIUS AD ALTERUM
DE THEORIA LUNAE
COMMENTARII.

Vici penetralia Coeli.
Halley.



PARMÆ.
EX TYPOGRAPHIA REGIA.
MDCCCLXIX.



Digitized by the Internet Archive
in 2018 with funding from
Wellcome Library

<https://archive.org/details/b30375629>

CELEBERRIMO DOMINO
PAULLO FRISIO
MATHEM. PROFESSORI,
NECNON PLURIUM SCIENTIARUM ACADEMIARUM
SOCIO
DANIEL MELANDER
ASTRONOMIAE PROFESSOR UPSALIENSIS.

*F*RUSTRA conarer significare verbis quanti faciam honorificam mentionem tum mei , tum Opusculi ante aliquot annos a me editi , quasdam annotationes in Newtoni Quadraturam Curvarum continentis , quam ad Dominum FERNER amicum meum singularem fecisti . Eiusmodi testimonium tanti in re Mathematica viri , fortissimos , oportet , stimulos animo addat , quibus ad plura persequenda exciter ; sed , ut verum fatear , occupationes , quae secundum nostrae Statuta Academiae munus sequuntur Professorium , adeo sunt assidue , ut parum temporis relinquant , quod Scientiae parandis incrementis impendatur . Post edi-

tam Quadraturam Curvarum , in quam varia ,
quae irrepserunt etiam errata typographica , beni-
gne , quod precor , excusabis , cum correctioni ty-
porum praeesse ipse , gravi tum afflictus arthriti-
de , non poteram ; nonnulla quidem haud unius
argumenti , partim in actis Academiae Scientia-
rum Stockolmiensis , partim in dissertationibus hic
Upsaliae habitis , tractavi . Verum quia sunt istius-
modi , Academicae , quae dicuntur , dissertatio-
nes ad captum respondentium juvenum plerumque
accommodandae , intempestivum foret tua , *VIR*
CELEBERRIME , *Studia* talibus nugis interpellare .
Potius memorem , Typographos nostrae regionis ra-
rissime suis impensis opera quaedam cuius demum-
cunque argumenti , imprimenda in se suscipere ,
Mathematica autem p[ro]ae caeteris recusare , non mo-
do quod Calculus , & Analysis , sollicitioris accura-
tionis multum postulet in imprimendo , sed & p[re]a-
cipue quod pauci admodum apud nos Scientias
Mathematicas profiteantur , librosque proinde illis
dicatos perquirant . Vix quindecim exemplaria
tractatus de Quadratura Curvarum intra Sveciam

emtores invenerunt. *Haec, VIR CELEBERRIME,*
causa est unice, cur mandato obtemperatus, quod
litteris ad Dominum FERNER iterum missis injun-
xisti, tuoque adeo satisfacturus desiderio, nonnisi
manuscriptum hocce, quod vides, de Lunae Theo-
ria specimen nunc possim mittere. Totus mihi &
ex animo gratularer, si tibi istud non displicuerit,
at si typis insuper non indignum reputaveris, prae-
clarum tuae in me benevolentiae documentum ha-
bebo. Si forte tuo in Solo non defuerit Typogra-
phus, qui huic dissertatiunculae edendae sua im-
pensa auxiliares praebere manus non recusaverit,
ultra 40. vel 50. paginas in forma octavo majori
haud putem conjecturum; poteritque tum titulus,
quem initio posui, praefigi. Atqui tuo ego ea omnia
arbitrio subjecero. Valde cupio de legibus Gravita-
tis opus tuum, cuius ad Dominum FERNER sche-
diasma misisti, contueri, assidueque volvere, tum
quod te opus illud auctorem habiturum sit, tum
quod Geometriae suum decus, splendoremque illo
mihi videaris opere restituere. Quae tibi molienti
ausim interea fateri ego, nostri aevi Geometras

suae Analyſi plus juſto tribuere videri mihi , & Hannibalis instar , quem suae capiebant Alpes , invias per rupes amare potius , arduosque colles , ad metam propositam tendere analytica industria , quam paullulum defleſtere , planamque Geometriae viam ac largam perſequi . Quanquam juxta haud diſſimulem , quod in aliis reprehendo , idem mihi conſuetudine adhaefiſſe vitium , dum aliorum forte exemplis incitatus Analyſin potiſſimum ab ineunte aetate colere jucundum duxerim .

Tuo , CELEBERRIME VIR , favori , & amicitiae commendatus , quoad vixero ero tuus ſervus humillimus .

Upsaliae die 5. Julii 1768.

LINEAMENTA THEORIAE LUNARIS.

§. I.

SI CUT in omni Problemate mechanico virium aestimatio ad earum effectus cognoscendos requiritur, ita etiam in Lunae theoria primum se se offerunt vires illam utcunque cogentes indagandae, ex quibus deinde ad ejus varias motuum mutationes concludendum erit: hae vires per methodos notas in analysim introducatae, eandem reddunt magis vel minus implicitam, pro earum variis modificationibus, & artificiis easdem in formas reducendi simplicissimas. Per hanc proprietatem expressionum analyticarum via sternitur ad conclusiones simplices, &, quantum problematis natura permittit, absolutas, facilioresque constructiones. Si secundum haec principia analyseos in Lunae theoria usitatae examen instituatur, deprehenditur 1°. vires Solis turbantes cum viribus telluris Lunam urgentibus ita fuisse compositas, seu potius reductas, ut efficiant duas summas pro motu Lunae in longitudinem, secun-

dum totidem agentes directiones, eademque artificia inservire, si aliae quaelibet vires turbantes essent adscendae, ad omnes reducendas secundum illas directiones easdem, eaque ratione viam ad praeparationem analyseos maxime simplicis esse calcatam, cum ulterior virium reductio obtinere nequeat: & 2°. directiones earum virium, quarum una tendit versus centrum telluris, ut centrum principale, & altera in plano motus sita normaliter ad hanc, similiter ut analysi commodissimas eligi. Hoc affatim inde firmatur, quod hac ratione illae vires secundum duas praedictas directiones agentes sint in magna ratione inaequalitatis ad se mutuo, per quam proprietatem, quum motus Lunae a vero parum ab ludens prima vice determinabitur, tum, etiam aequationes analyticae eam induent formam, ut approximationes, si modo problematis natura absolutam non admittat solutionem, procedant, ut taceam alias quascunque directiones virium eam, dummodo problema analytice erit tractandum, parere calculi molestiam, dum hae in analysin ad Lunae orbitam inveniendam introducenda erunt, ad quam extricandam omnia hucusque cognita calculi subsidia haud sufficient.

§. II.

Cum igitur mihi liceat reputare virium Lunam utcunque urgentium reductionem in duas summas, secundum jam descriptas directiones agentes, ut praeципue commodam, ad debitam analysin instituendam pro motu Lunae indagando, quaenam sint illae vires videndum erit. Licet corpora singula planetarii systematis in se mutuo gravia sint; neque Newtonus, neque subsequentes Geometrae Lunae turbationes quaesiverunt ab aliorum quam unius Solis actionibus; neque similiter me judice ad aliquam majorem aut notabilem obtainendam accurationem pertinebit, analysin sat operosam ulterius implicare, considerando plurium corporum actiones concurrentes ad producendas Lunae motus inaequalitates. Si aliquae reliquorum Planetarum actiones in censum venirent, Venus cum Sole inferius conjuncta, & Jupiter oppositus forent attendendi. Haec corpora dupli modo Lunam afficerent, quum scilicet consimiles cum illis a Sole genitis errores producendo, tum etiam aliquas mutationes in ipsis illis a Sole oriundis inaequalitatibus ea ratione efficiendo, quod turbent orbitam telluris a figura elliptica, ita ut projectus radio vectore non

idem ac in ellipsi substituendus esset , dum analysis peragitur . Ad prioris generis turbationes a Veneris actione oriundas quod attinet , facili deprehenditur negotio aequationem maximam quam produceret , unum minutum secundum vix superaturam fore , illa ejusdem generis a Jove derivanda pauca minuta ter tia haud excedente . Et cum tanta accuratio hoc in negotio haud desiderari videatur , ut error 1" non superet , etiam ista consideratio in Lunae theoria praeter mitti poterit , saltem analysin illas introducendo vires ulterius componere supervacaneum erit , cum errores ex illis oriundi semper sigillatim determinari queant , si opus esse judicetur . Inaequalitates ab altera illa cau fa proficiscentes haud minori jure negligi poterunt ; quin etiam variatio radii orbitae telluris ab ipsius Lunae repetenda actione nullas in ejusdem motu sensibili es producet aequationes , dum scilicet ad tellurem ut centrum ejus referuntur motus mutationes .

§. III.

Hisce sic positis non nisi duplex solvendi problema de motu Lunae indagando erit via . Una ab analytis nostri aevi potissimum calcata , & quae vires ratione prius exposita reductas simul considerat , easque

in analysin una introducendo , orbitam Lunae ex illis viribus describendam indagat . Altera quae ordiendo a figura circulo finitima , vel ellipsi , vel figura ad orbitam Lunae veram adhuc proprius accedente , novas & novas vires addendo per plures correctiones appropinquare continuo docet . Utriusque hujus methodi calculo & analysi applicandae , in sequentibus specimen dare convenit , quum ad ostendendum quam variis modis in re Mathematicâ ad easdem conclusiones perveniri poterit , tum etiam ut ex propriâ analysi de impedimentis theoriae Lunaris ulterius via analytica promovendae argumentari mihi integrum sit . Propositum itaque sit .

PROBLEMA I.

Describat Corpus data cum velocitate egrediens a punto dato M curvam aliquam MCH , & in omni punto C curvae urgeatur duabus viribus ϕ & π , priori tendente versus punctum datum D , posteriori in plano motus sita , tendente in directione ad vim priorem normali , & oportet invenire curvam describendam .

SIT arcus AC curvae , quam minimus virium impulsu in A descriptus tempusculo dt , & cum AC arcus coincidat cum recta ducta ab A ad C , producatur AC ad F , ita ut , si nullae vires agerent in C ,

Corpus describeret CF tempore $dt + dd t$. Agantur jam a puncto D rectae DA , DC , DF , & loco ejus quod Corpus, nulla agente vi in C , esset elapsus tempore $dt + dd t$ in F , agat vis φ , & sit Corpus in puncto o illo tempore. Altera autem vis π interea temporis efficiet Corpus promoveri in directione normali ad radium vectorem per aliud spatium evanescens, quod ducendo oH normalem ad DF per ipsam exponatur. Tempore igitur $dt + dd t$ erit Corpus in puncto H , agentibus duabus viribus tum normali π , tum centrali φ , & jungendo puncta C & H , erit recta CH alter arcus evanescens curvæ descriptus tempore $dt + dd t$: ducendo rectam DH centro D intervallis DA , & DC describantur arcus AB , & CK occurrens DF in l , erit ob $FCD = CAD + CDA$, & $KCD = BAD$, angul. $FCl = CAB + ADC$. Ducta igitur Cn efficiente angulum $nCl = CAB$, erit $FCn = ADC$, & triangulum CAB simile triangulo nCl , nec non triangulum FCn simile triangulo ADC . Hisce construtis sit $DA = x$, $BC = dx$, $AB = dy$, $AC = ds$, $KH = dx + dd x$, $CK = dy + dd y$, & cum CF describatur velocitate in C continuata, erit

$CF = ds \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}}$. Sed est $DC : DA :: CF : Cn$,

seu $x + dx : x :: ds \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} : \frac{x ds}{x + dx}$.

$\frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} = Cn$, & $CA : AB :: nC : Cl$, seu

$ds : dy :: \frac{x ds}{x + dx} \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} : \frac{x dy}{x + dx} \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}}$

$= Cl$; erit ergo $oH = lK = CK - Cl = dy + ddy$

$- \frac{x dy}{x + dx} - \frac{x dy \cdot ddt}{dt(x + dx)} = dy \cdot \frac{dx}{x} + \frac{ddy}{dy} - \frac{ddt}{dt}$

Rursus est $AB : CB :: Cl : ln$, seu $dy : dx ::$

$\frac{x dy}{x + dx} \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} : \frac{x dx}{x + dx} \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} = ln$, nec

non $DC : CA :: CF : Fn$, hoc est $x + dx : ds ::$

$ds \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} : \frac{ds^2}{x + dx} \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} = Fn$, ergo

$Fn + nl = Fl = \frac{ds^2 + x dx}{x + dx} \cdot \frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}}$, unde

habetur $Fo = Fl - ol = Fl - HK = \frac{ds^2 + x dx}{x + dx}$

$\frac{1}{1 + \frac{ddt}{dt}} - dx - ddx$, hoc est, ponendo $dx^2 + dy^2$

pro ds^2 , & rejiciendo differentias tertias, orietur Fo

$= \frac{dy^2}{x} - ddx + \frac{dx ddt}{dt}$. Describuntur vero Fo ,

& Ho spatia viribus φ & π respective, tempore

$dt + ddt$. Ergo $Fo = \varphi \cdot (dt + ddt)^2$, & Ho

$= \pi \cdot (dt + ddt)^2$, seu $Fo = \varphi dt^2$, & $Ho = \pi dt^2$, ut-

de orientur aequationes $\varphi dt^2 = \frac{dy^2}{x} - ddx + \frac{dxddt}{dt}$,

$$\& \pi dt^2 = dy \cdot \frac{dx}{x} + \frac{ddy}{dy} - \frac{ddt}{dt}.$$

Hactenus nulla differentia prima ut constans posita est. Sit itaque dt constans, unde $ddt = 0$. Sit praeterea angul. $MDA = \zeta$, unde $ADC = d\zeta$, & $d\zeta = \frac{dy}{x}$, & $ddy = dx d\zeta + x d d\zeta$. Hisce valoribus sufficiens, habentur duae aequationes $\pi dt^2 = 2d\zeta dx + x d d\zeta$, & $\varphi dt^2 = x d\zeta^2 - ddx$, quae solutionem problematis continebunt. Hae aequationes jam eaedem cum iis a Domino CLAIRAUT in tractatu, qui Petropolitani praemio est decoratus, allatis comprehenduntur. Prior harum aequationum dat $\pi d\zeta = \frac{2d\zeta^2 dx + x d\zeta d d\zeta}{dt^2}$. Ad hujus integralem inveniendam inserviet hoc theorema: si fuerit $\pi d\zeta = \frac{p d\zeta^2 dx + q x d\zeta d d\zeta}{dt^2}$ erit $\int \frac{2}{q} x^{\frac{2p}{q}-1} \pi d\zeta + f^2 = \frac{x^{\frac{2p}{q}} d\zeta^2}{dt^2}$. Orietur itaque $f^2 + \int \pi x^3 d\zeta = \frac{x^4 d\zeta^2}{dt^2}$, seu $dt = \sqrt{\frac{x^2 d\zeta}{f^2 + 2 \int \pi x^3 d\zeta}}$.

Loco ipsius dt constantis sit $dd\zeta = 0$, & erit $dy = x d\zeta$, & $ddy = dx d\zeta$, quibus valoribus substitutis in aequatione $\pi dt^2 = dy \cdot \frac{dx}{x} + \frac{ddy}{dy} - \frac{ddt}{dt}$

habetur $\pi d t^2 = 2 d x d \zeta - \frac{x d \zeta d dt}{dt}$, seu $\pi d \zeta = d \zeta^2 \left(\frac{2 d x d t - x d dt}{d t^3} \right)$ cujus aequationis, dum $d \zeta$ jam ponitur constans, per consimile Theorema, ac illud dudum allatum, integralis est $d t = \frac{x^2 d \zeta}{\sqrt{f^2 + 2 f \cdot \pi x^3 d \zeta}}$ ut prius.

Constans assumta f^2 determinatur ex utravis harum aequationum, ponendo $f \cdot \pi x^3 d \zeta = 0$, quod fieri in initio motus, seu in M , ergo $f^2 = \frac{x^4 d \zeta^2}{d t^2}$, seu $f = \frac{x^2 d \zeta}{d t}$, hoc est ponendo in initio motus radium vectorem, seu $D M = 1$, & pro $d \zeta$ suum valorem $\frac{dy}{x}$, erit $f = \frac{dy}{dt}$; hoc est, si angulus projectio-
nis est rectus, erit $f =$ velocitati initiali; sin vero ille angulus non sit rectus, sit sin. ang. project. $= h$, & erit $M N = \frac{dy}{h}$, seu $dy = h ds$, unde posita veloci-
tate initiali $= g$, erit $f = \frac{h ds}{dt} = hg$.

Aequatio jam $\varphi d t^2 = \frac{d y^2}{x} - dd x + \frac{d x d dt}{dt}$ occurrit reducenda; eum in finem sit $\frac{dy}{x} = d \zeta$ con-
stans, unde ponendo pro $d t$ suum valorem inventum,
& $d \zeta d x$ pro $dd y$, ex aequatione $\pi d t^2 = dy$.

$\frac{dx}{x} + \frac{ddy}{dy} - \frac{ddt}{dt}$ deprehenditur valor ipsius $\frac{ddt}{dt}$

qui pro ipso in priori aequatione sufficitus dat φ .

$$\frac{x^4 d\zeta^2}{f^2 + 2 \int \pi x^3 d\zeta} = x d\zeta^2 - dd x + \frac{2 dx^2}{x} -$$

$$\frac{\pi x^3 d\zeta dx}{f^2 + 2 \int \pi x^3 d\zeta}, \text{ seu } x d\zeta^2 - dd x + \frac{2 dx^2}{x} =$$

$$\left(\varphi + \frac{\pi dx}{x d\zeta} \right) \times \frac{x^4 d\zeta^2}{g^2 h^2 + 2 \int \pi x^3 d\zeta}, \text{ unde, ponendo}$$

$$x = \frac{1}{v}, \text{ fiet } v d\zeta^2 + dd u - \frac{d\zeta^2}{g^2 h^2 v^2} \left(\frac{\varphi - \frac{\pi dv}{vd\zeta}}{1 + 2 \int \frac{\pi d\zeta}{v^3 g^2 h^2}} \right)$$

$= o$. Aequatio haec coincidit cum illa a Domino D'ALEMBERT exhibita in *Theorie de la Lune*. Eadem haec aequatio facili quoque negotio deducitur ab aequationibus $\varphi dt^2 = x d\zeta^2 - dd x$, & $\pi dt^2 = 2 d\zeta dx + x dd\zeta$, quarum posterior, sicut prius est

inventum, dat $dt = \frac{x^2 d\zeta}{\sqrt{g^2 h^2 + 2 \int \pi x^3 d\zeta}}$, hae aequationes obtinent dum $dd t = o$. Ponatur ergo $x = \frac{1}{v}$,

nec non valor ipsius dt pro ipso in aequatione priori,

$$\& \text{ fiet } \varphi. \frac{d\zeta^2}{v^4 \left(g^2 h^2 + 2 \int \frac{\pi d\zeta}{v^3} \right)} = \frac{d\zeta^2}{v} + \frac{dd v}{v^2}$$

$$- \frac{2 d v^2}{v^3}. \text{ Dum vero est } dd t = o, \text{ erit } \frac{2 d v^2}{v^3} =$$

$$- \frac{\pi d v d\zeta}{v^5 \left(g^2 h^2 + 2 \int \frac{\pi d\zeta}{v^3} \right)}, \text{ hoc valore posito pro}$$

$$\frac{2 d v^2}{v^3}, \text{ orietur aequatio } dd v + v d\zeta^2 - \frac{d\zeta^2}{g^2 h^2 v^2} \times$$

$\left(\frac{\varphi - \frac{\pi d\nu}{\nu d\zeta}}{1 + 2 \int \frac{\pi d\zeta}{\nu^3 g^2 h^2}} \right) = 0$, ut prius; hae reductiones satis simplices videntur. *Q. E. I.*

§. IV.

Aequatio differentialis inventa naturam Curvae describendae exhibens, sub hac forma ulteriore pati reductionem non videtur, ejusque absoluta integratio tanto minus erit expectanda, cum quantitas $\int \frac{\pi d\zeta}{\nu^3}$, antequam ν in functione aliqua ipsius ζ determinari poterit, assignari nequeat, relatio autem per quam ν in ζ dabatur, est illa ipsa, quae per hanc aequationem quaeritur. In applicatione autem hujus aequationis ad motus corporum coelestium indagandos, cui fini generaliter per totum sistema planetarium aequatione inserviet, feliciter ea obtinet conditio, ut vis π exigua sit, & quantitatem $\int \frac{\pi d\zeta}{\nu^3 g^2 h^2}$ exiguam propterea reddat, ita ut in approximatione instituenda, quae ad aequationem inventam integrandam unica erit via, prima vice negligi queat. Hanc approximationem ordiendo per conjectionem ultimi hujus termini in seriem infinitam, habebitur $d d\nu + \nu d\zeta^2 - \frac{\varphi \zeta^2}{\nu^2 g g} + C$.

$\frac{2 \Phi d\zeta^2}{\nu^2 gg} \cdot f. \frac{\pi d\zeta}{\nu^3 gg} + \frac{\pi d\nu d\zeta}{\nu^3 gg} + \text{&c.} = o$, ubi $h = 1$, seu angulus projectionis est rectus; hujus aequationis examen instituendo deprehenditur.

1°. Illam per antecedentia construvi non posse, quandiu terminos continet formae $f. \frac{\pi d\zeta}{\nu^3} \gamma^n$.

2°. Quatenus autem terminus $\frac{\pi d\zeta}{\nu^3}$ est admodum parvus, illo rejecto, obtineri orbitam mobilis ex aequatione residua a vera parum abludentem.

3°. Aequationem, hujusmodi terminis rejectis, fieri formae $ddu + N^2 \nu d\zeta^2 + MP d\zeta^2 + RO d\nu d\zeta = o$, ubi $M, R, \& P, O$ sunt functiones ipsarum ζ & ν respective, qualium formarum constructio neque in alicujus Analystae potestate huc usque est, illamque propterea ulterius esse limitandam.

4°. Aequationem adhuc praebere terminum $\frac{\pi dud\zeta}{\nu^3 gg}$, qui perinde rejectus efficit quidem orbitam prima vice inveniendam plus recedere a vera, errores autem per quos a describenda differens erit, adhuc erunt exigui, & aequatio fiet formae $dd\nu + \nu d\zeta^2 - \frac{\Phi d\zeta^2}{\nu^2 gg}$, seu potius formae $dd\nu + N^2 \nu d\zeta^2 + MP d\zeta^2 = o$.

5°. Illam aequationem , dum valor ipsius φ substituitur , plures quidem adsciscere terminos , principalem tamen terminum valoris $\frac{\varphi d\zeta^2}{\nu^2 gg}$ exui variabili ν , quae autem in reliquis ejusdem valoris terminis adhuc remanet , verum ea conditione , dum pro ν ponitur $K + t$, ubi t est quantitas parva , quod obtinet in planetarum motibus , ut termini a ζ immunes , & potestatem ipsius t simplicem involventes , reducantur ad terminum formae $N^2 t d\zeta^2$, & aequatio induat hanc formam , $ddt + N^2 t d\zeta^2 + M d\zeta^2 + O t d\zeta^2 + P t^2 d\zeta^2 + \&c. + A t^2 d\zeta^2 + B t^3 d\zeta^2 + \&c.$, in qua M , O , P sunt functiones ipsius ζ ; N^2 , A , B coëfficientes dati .

6°. Dum valor $K + t$ ponitur pro ν , termini $\int \frac{\pi d\zeta}{\nu^2}$ portionem principalem sumi posse , & referri ad terminum $M d\zeta^2$, dum π determinatur in aliqua functione ipsius ζ .

7°. Aequationis hujus ultimae constructionem etiam num effugere Analytarum sollertiam , ejus vero proprietatem illam , quod termini ($O t + P t^2 + \&c.$) $d\zeta^2$, nec non ($A t^2 + B t^3 + \&c.$) $d\zeta^2$ tum propter coëfficientes exiguos , tum ob t parvam , unde

superiores ipsius & potestates adhuc minores erunt ,
sint valde parvi , novam subministrare illos rejiciendi
terminos rationem , & ex aequatione $ddt + N^2 t d\zeta^2$
 $+ M d\zeta^2 = o$ quaerere orbitam quidem magis quam
prius a vera disrépantem .

Septem hae observationes de indole aequationis
trium corporum , vulgo sic dictae , differentialis , eam-
que construendi ratione , iis qui hujusmodi analyseos
experti sunt , prius admodum familiares erant ; eas
autem adducere volui , cum in sequentibus quaedam
ratiocinia de impedimentis theoriae Lunaris hujusmo-
di analysi ulterius promovendae iisdem inaedificare
suscipiam .

§. V.

Prius autem , quam ulterius pergam , ordo jam
requirit , ut detur constructio aequationis differentialis
hujus ultimae , quam unicam omnium , ad quas du-
cit post varias limitationes aequatio trium corporum
primitiva , integrare fortassis noverint Analystae . Pro-
positum itaque sit .

PROBLEMA II.

*Integrare aequationem differentialem secundi gradus d dt
+ N² t dz² + M dz² = 0, ubi dz constans, M
functio quaelibet ipsius z, & N² quantitas quaelibet
data.*

AD tollendum t ab aequatione proposita, ipsique conciliandam formam integrabilem, pono $t = c^n \zeta y$, ubi c est numerus cuius logarithmus est unitas, n constans arbitraria, & y nova variabilis, eritque $dt = n c^{n-1} y d\zeta + c^n dy$, & $ddt = n^2 c^{n-2} y d\zeta^2 + 2 n c^{n-1} dy d\zeta + c^n ddy$, quibus valoribus pro t , & ddt sufficit proveniet $n^2 c^{n-2} y d\zeta^2 + 2 n c^{n-1} dy d\zeta + c^n ddy + N^2 c^{n-2} y d\zeta^2 + M d\zeta^2 = 0$, hoc est ponendo, ob arbitrariam n , $n^2 + N^2 = 0$, unde $n = \pm N\sqrt{-1}$, erit $dy + 2 n dy d\zeta + c^{-n} M d\zeta^2 = 0$. Sit jam, ut moris est in reductione aequationum formae hujus ultimae, $dy = q d\zeta$, & $ddy = dq d\zeta$, & habetur aequatio differentialis primi gradus formae Bernoullianae $dq + 2 n q d\zeta + c^{-n} M d\zeta^2 = 0$. Quatenus aequatio haec inventa continet duas tantum variabiles q & ζ ,

earumque differentias, indicium est utrumque valorem ipsius n aequa servire ad aequationem reducendam, verumque proditurum fore integrale utrovis adhibito; retineam sic valorem positivum ipsius n , & erit $dq + 2N\sqrt{-1}qdz + c - N\sqrt{-1}\zeta Mdz = 0$, quae, uti dictum erat, per formas notas construitur; brevius autem sic. Ducatur aequatio inventa in $c^2 \sqrt{-1}N\zeta$, & habetur $dq \cdot c^2 \sqrt{-1}N\zeta + 2N\sqrt{-1}q c^2 \sqrt{-1}N\zeta dz + c^2 N\zeta \sqrt{-1} Mdz = 0$, cuius integralis est $c^2 \sqrt{-1}N\zeta q + \int c \sqrt{-1}N\zeta Mdz + L = 0$, seu $q = -c^{-2}N\zeta \sqrt{-1}L - c^{-2}N\zeta \int c \sqrt{-1}N\zeta Mdz$; hoc valore pro q substituto in aequatione $dy = q dz$, habetur $dy = -dz \cdot c^{-2}N\zeta \sqrt{-1}L - c^{-2}N\zeta dz \cdot \int c \sqrt{-1}N\zeta Mdz$, qua integrata orietur $y = \frac{c^{-2}N\zeta \sqrt{-1}L}{2\sqrt{-1}N} - \int c^{-2}N\zeta dz \int c \sqrt{-1}N\zeta Mdz + G$, unde proveniet $t = \frac{c^{-2}N\zeta \sqrt{-1}L}{2\sqrt{-1}N} - c^{N\zeta \sqrt{-1}}G - c^{N\zeta \sqrt{-1}}$. $\int c^{-2}N\zeta \sqrt{-1} dz \int c \sqrt{-1}N\zeta Mdz$.

Constantes L & G sic determinantur. Sit $t = \delta$, dum $\zeta = 0$, & habetur $\delta = \frac{L}{2\sqrt{-1}N} + G$. Sit ulti-
rius $q = a$, dum $\zeta = 0$, & erit $a = -L$, est vero

$q = \frac{dy}{d\zeta}$, & aequatio $d t = N \sqrt{-1} \cdot c^{N\zeta\sqrt{-1}} y d\zeta +$

$c^{N\zeta\sqrt{-1}} dy$, dat $\frac{dt}{d\zeta} = N \sqrt{-1} \cdot c^{N\zeta\sqrt{-1}} y + c^{N\zeta\sqrt{-1}} \frac{dy}{d\zeta}$,

quae aequatio, ponendo $\frac{dt}{d\zeta} = \epsilon$, dum $\zeta = o$, in quo

eodem casu erit $y = t = \delta$, dat $\epsilon - N \sqrt{-1} \cdot \delta = a =$

$-L$, seu $L = N \sqrt{-1} \cdot \delta - \epsilon$, unde $G = \frac{\delta}{2} + \frac{\epsilon}{2N\sqrt{-1}}$:

hos substituendo valores pro L , & G in aequatione inventa, habetur aequatio integralis completa sequens

$$t = \frac{c^{-\sqrt{-1} \cdot N\zeta} \delta}{2} - \frac{\epsilon c^{-\sqrt{-1} \cdot N\zeta}}{2N\sqrt{-1}} + \frac{c^{\sqrt{-1} \cdot N\zeta} \delta}{2} +$$

$$\frac{c^{\sqrt{-1} \cdot N\zeta} \epsilon}{2N\sqrt{-1}} - c^{\sqrt{-1} \cdot N\zeta} \int c^{-2\sqrt{-1} N\zeta} d\zeta \int c^{\sqrt{-1} N\zeta} M d\zeta;$$

$$\text{seu } t = \delta \cos N\zeta + \frac{\epsilon \sin N\zeta}{N} - c^{\sqrt{-1} \cdot N\zeta} \int$$

$$c^{-2\sqrt{-1} \cdot N\zeta} \int c^{\sqrt{-1} \cdot N\zeta} M d\zeta \quad Q. E. I.$$

Hoc invento oportet jam reducere terminos in quibus signa deprehenduntur summatoria. Sit igitur $M = H + B \cdot \cos(A + p\zeta)$, eritque $\int c^{-N\zeta\sqrt{-1}}$

$$M d\zeta = \int c^{-N\zeta\sqrt{-1}} H d\zeta + \int c^{-N\zeta\sqrt{-1}} d\zeta B.$$

$$\frac{c^{(A+p\zeta)\sqrt{-1}} + c^{-A-p\zeta\sqrt{-1}}}{2} = - \frac{c^{-N\zeta\sqrt{-1}} H}{N\sqrt{-1}}$$

$$+ \frac{c^{(A+p\zeta-N\zeta)\sqrt{-1}} B}{2(p-N)\sqrt{-1}} + \frac{c^{(-A-p\zeta-N\zeta)\sqrt{-1}} B}{2(-p-N)\sqrt{-1}}$$

$\frac{H}{N\sqrt{-1}} - \frac{c^A \sqrt{-1} B}{2(p-N)\sqrt{-1}} - \frac{c^{-A} \sqrt{-1} B}{2(-p-N)\sqrt{-1}}$, ponendo scilicet, dum correctio est facienda, s. $c^{-N\zeta\sqrt{-1}} M d\zeta = o$, dum $\zeta = o$. Erit similiter $\int c^{2\sqrt{-1} N\zeta} d\zeta$
 $\int c^{-N\zeta\sqrt{-1}} M d\zeta = \frac{c^{N\zeta\sqrt{-1}} H}{N^2} - \frac{c^{2N\zeta\sqrt{-1}} H}{2N^2} +$
 $\frac{c(A+p\zeta+N\zeta)\sqrt{-1} B}{2(N^2-p^2)} + \frac{c(-A-p\zeta+N\zeta)\sqrt{-1} B}{2(N^2-p^2)} -$
 $\frac{c(A+2N\zeta)\sqrt{-1} B}{2 \cdot 2N(N-p)} - \frac{c(-A+2N\zeta)\sqrt{-1} B}{2 \cdot 2N(N+p)} - \frac{H}{2N^2} -$
 $\frac{c^A \sqrt{-1} B}{2(N^2-p^2)} - \frac{c^{-A} \sqrt{-1} B}{2(N^2-p^2)} + \frac{c^A \sqrt{-1} B}{2 \cdot 2N(N-p)} - \frac{c^{-A} \sqrt{-1} B}{2 \cdot 2N(N+p)}$,
 correctionem etenim similiter, ac prius conficiendo, erit
 igitur $c^{-N\zeta\sqrt{-1}} \int c^{-2N\zeta\sqrt{-1}} d\zeta \int c^{\sqrt{-1} N\zeta} M d\zeta = \frac{H}{N^2} -$
 $\frac{\cos. N\zeta \cdot H}{N^2} + \frac{B \cdot \cos. (A+p\zeta)}{N^2-p^2} - \frac{B}{2N} \left(\frac{\cos.(A+N\zeta)}{N-p} \right.$
 $\left. + \frac{\cos.(A-N\zeta)}{N+p} \right)$, & ob id $t = \delta \cos. N\zeta + \frac{\varepsilon \sin. N\zeta}{N} +$
 $\frac{H \cos. N\zeta - H}{N^2} - \frac{B \cdot \cos. (A+p\zeta)}{N^2-p^2} + \frac{B}{2N} \left(\frac{\cos.(A+N\zeta)}{N-p} \right.$
 $\left. + \frac{\cos.(A-N\zeta)}{N+p} \right)$.

O B S E R V A T I O I.

Si effet $M = H + B \cdot \cos.(A + p\zeta) + C \cdot \cos.(D + q\zeta) + \text{etc.} + G \cdot \sin.(L + s\zeta) + P \cdot \sin.(Q + k\zeta) + \text{etc.}$, prodiret $t = \delta \cos.N\zeta + \frac{\epsilon \sin.N\zeta}{N} + \frac{H \cdot \cos.N\zeta - H}{N^2} - \frac{B \cdot \cos.(A + p\zeta)}{N^2 - p^2} + \frac{B}{2N} \left(\frac{\cos.(A + N\zeta)}{N - p} + \frac{\cos.(A - N\zeta)}{N + p} \right) - \frac{C \cdot \cos.(D + q\zeta)}{N^2 - q^2} + \frac{C}{2N} \left(\frac{\cos.(C + N\zeta)}{N - q} + \frac{\cos.(C - N\zeta)}{N + q} \right) + \text{etc.} - \frac{G \cdot \sin.(L + s\zeta)}{N^2 - ss} + \frac{G}{2N} \left(\frac{\sin.(L + N\zeta)}{N - s} + \frac{\sin.(L - N\zeta)}{N + s} \right) + \text{etc.}$

O B S E R V A T I O II.

Si in priori integratione pro n assumtus fuisset valor negativus, seu $-N\sqrt{-1}$, prodiiisset $t = \delta \cos.N\zeta + \frac{\epsilon \cdot \sin.N\zeta}{N} - c^{-N\zeta\sqrt{-1}} \int c^{2N\zeta\sqrt{-1}} \int c^{-N\zeta\sqrt{-1}} M d\zeta$, quae aequatio reducta modo consimili, ac jam factum est, eundem dat valorem ultimi termini, in quo signa inveniuntur summatoria; ex sola inspectione hujus termini colligitur quoque eum eundem praebere debere valorem.

O B S E R V A T I O III.

Tanquam in transcursu verbo nominare licet aequationem differentialem $ddt \pm N^2 t d\zeta^2 + R dt d\zeta + D$

$M d \zeta^2 = o$, designante R quantitatem quamvis datam, quam aequationem Dominus D' ALEMBERT, (*Système du Monde Art. 267.*) proponit, per hanc methodum similiter integrari.

IDE M ALITER.

Quamprimum per substitutionem aliquam deprehenduntur quantitates imaginarias ingredi aequationem differentialem, indicium est aequationem integralem quantitates a circulo ortas, ut Sinus, & Cosinus &c. involvere posse. Ejusmodi igitur quantitates assumere in substitutione prima, dummodo ad id idoneae elegantur, convenit. Sit igitur $t = y \cos. p \zeta$, ubi y nova variabilis, & p quantitas arbitraria, eritque $dt = -p \sin. p \zeta \cdot y d\zeta + dy \cos. p \zeta$, & $ddt = -p^2 \cos. p \zeta \cdot y d\zeta^2 - 2p \cdot \sin. p \zeta \cdot dy d\zeta + \cos. p \zeta \cdot ddy$. Hisce substitutis habetur aequatio $-p^2 y d\zeta^2 \cdot \cos. p \zeta - 2p dy d\zeta \cdot \sin. p \zeta + ddy \cdot \cos. p \zeta + N^2 y d\zeta^2 \cdot \cos. p \zeta + M d\zeta^2 = o$. Haec aequatio, ob assumptam arbitrariam p , faciendo $-p^2 + N^2 = o$, dat $p = N$, & $-2N dy d\zeta \cdot \sin. N \zeta + ddy \cos. N \zeta + M d\zeta^2 = o$. Sit jam $dy = q d\zeta$, unde habetur $dq \cos. N \zeta - 2N q d\zeta \sin. N \zeta + M d\zeta^2 = o$, aequatio haec du-

Eta in Cos. $N\zeta$ dat $\frac{\text{Cos. } 2N\zeta \cdot dq}{2} + \frac{dq}{2} = N \cdot \text{Sin. } 2N\zeta \cdot q d\zeta + \text{Cos. } N\zeta \cdot M d\zeta$, cuius integralis, debite corrigendo per additionem constantis, est $\frac{q \cdot \text{Cos. } 2N\zeta}{2} + \frac{q}{2} + \int M d\zeta \cdot \text{Cos. } N\zeta = A$, unde $q = \frac{2A}{\text{Cos. } 2N\zeta + 1} - \frac{2}{\text{Cos. } 2N\zeta + 1} \int M d\zeta \cdot \text{Cos. } N\zeta$, & ob id, $dy = \frac{2Ad\zeta}{\text{Cos. } 2N\zeta + 1} - \frac{2d\zeta}{\text{Cos. } 2N\zeta + 1} \int M d\zeta \cdot \text{Cos. } N\zeta$, & $y = \int \frac{2Ad\zeta}{\text{Cos. } 2N\zeta + 1} - \int \frac{2d\zeta}{\text{Cos. } 2N\zeta + 1} \int M d\zeta \cdot \text{Cos. } N\zeta + B$, unde proveniet $t = y \text{Cos. } N\zeta = B \text{Cos. } N\zeta + \frac{A}{N} \text{Sin. } N\zeta - \text{Cos. } N\zeta \cdot \int \frac{d\zeta}{\text{Cos. } (N\zeta)^2} \int M d\zeta \cdot \text{Cos. } N\zeta$.

Ad inveniendum constantes A & B , sit $t = \delta$, dum $\zeta = o$, & fiet $t = B = \delta$. Sit rursus $q = a$, dum $\zeta = o$, & fiet in hoc casu $q = a = A$, est vero $q = \frac{dy}{d\zeta}$, & aequatio $dt = dy \text{Cos. } p\zeta - p \cdot \text{Sin. } p\zeta \cdot y d\zeta$ dat $\frac{dt}{d\zeta} = \frac{dy}{d\zeta} \text{Cos. } p\zeta - p \cdot \text{Sin. } p\zeta \cdot y$, hoc est $\frac{dt}{d\zeta} = \frac{dy}{d\zeta}$, dum $\zeta = o$. Sit itaque $\frac{dt}{d\zeta} = \epsilon$, dum $\zeta = o$, & erit $a = A = \epsilon$, & aequatio integralis completa evadet $t = \delta \text{Cos. } N\zeta + \frac{\epsilon}{N} \text{Sin. } N\zeta - \text{Cos. } N\zeta \int \frac{d\zeta}{(\text{Cos. } N\zeta)^2} \int M d\zeta \cdot \text{Cos. } N\zeta$, in quo ultimo termino

reducendo observandum est, correctiones similiter fieri, ac in superiori integratione, scilicet ut $\int. M d\zeta \cdot \cos. N\zeta$, & $\int. \frac{d\zeta}{(\cos. N\zeta)^2} \int. M d\zeta \cdot \cos. N\zeta$ evanescant, dum $\zeta=0$.

$$\begin{aligned} \text{Sit jam, ut prius, } M &= H + B \cdot \cos. (A + p\zeta), \\ \text{et invenitur } \int. M d\zeta \cdot \cos. N\zeta &= \frac{H \cdot \sin. N\zeta}{N} + \\ \frac{B \cdot \sin. (A + p\zeta + N\zeta)}{2(p+N)} + \frac{B \cdot \sin. (A + p\zeta - N\zeta)}{2(p-N)} - \frac{B \cdot \sin. A}{2(p+N)} \\ - \frac{B \sin. A}{2(p-N)} \cdot \text{Hinc erit} \frac{d\zeta}{(\cos. N\zeta)^2} \int. M d\zeta \cdot \cos. N\zeta = \\ \frac{H d\zeta \sin. N\zeta}{N (\cos. N\zeta)^2} + \frac{B d\zeta}{2 (\cos. N\zeta)^2} \cdot \left(\frac{\sin. (A + p\zeta + N\zeta)}{p+N} + \right. \\ \left. \frac{\sin. (A + p\zeta - N\zeta)}{p-N} \right) - \frac{B d\zeta \cdot \sin. A}{2(p+N) (\cos. N\zeta)^2} - \\ \frac{B d\zeta \cdot \sin. A}{2(p-N) (\cos. N\zeta)^2}. \text{ Ad hos terminos integrandos,} \\ \text{illi seorsim tractentur. Habetur ergo } 1^{\circ}. \int. \frac{H d\zeta \cdot \sin. N\zeta}{N (\cos. N\zeta)^2} \\ = \frac{H}{NN} \sec. N\zeta - \frac{H}{NN} = \frac{H}{NN \cdot \cos. N\zeta} - \frac{H}{NN} \cdot 2^{\circ}. \\ \text{est } \frac{B d\zeta}{2 (\cos. N\zeta)^2} \left(\frac{\sin. (A + p\zeta + N\zeta)}{p+N} + \frac{\sin. (A + p\zeta - N\zeta)}{p-N} \right) = \\ \frac{NB d\zeta \cdot \sin. N\zeta \cdot \cos. (A + p\zeta)}{(N^2 - p^2) (\cos. N\zeta)^2} - \frac{pB d\zeta \cdot \sin. (A + p\zeta) \cos. N\zeta}{(N^2 - p^2) (\cos. N\zeta)^2}, \\ \text{ergo } \int. \frac{B d\zeta}{2 (\cos. N\zeta)^2} \left(\frac{\sin. (A + p\zeta + N\zeta)}{p+N} + \frac{\sin. (A + p\zeta - N\zeta)}{p-N} \right) \\ = \frac{B \cdot \cos. (A + p\zeta) \cdot \sec. N\zeta}{N^2 - p^2} + \text{Const. } M = \frac{B \cdot \cos. (A + p\zeta)}{(N^2 - p^2) \cos. N\zeta} \end{aligned}$$

$$-\frac{B \cdot \cos. A}{N^2 - p^2} \cdot 3^\circ \text{ est } -f. \frac{B d\zeta \cdot \sin. A}{2(p+N)(\cos. N\zeta)^2}$$

$$f. \frac{B d\zeta \cdot \sin. A}{2(p-N)(\cos. N\zeta)^2} = \frac{B \cdot \cos. (A + N\zeta)}{2 \cdot 2 \cdot N(p+N) \cos. N\zeta}$$

$$\frac{B \cdot \cos. (A - N\zeta)}{2 \cdot 2 \cdot N(p+N) \cos. N\zeta} + \frac{B \cdot \cos. (A + N\zeta)}{2 \cdot 2 \cdot N(p-N) \cos. N\zeta}$$

$\frac{B \cdot \cos. (A - N\zeta)}{2 \cdot 2 \cdot N(p-N) \cos. N\zeta}$. Colligendo hos valores, eos que ducendo in $\cos. N\zeta$, emerget $\cos. N\zeta f. \frac{d\zeta}{(\cos. N\zeta)^2}$

$$f. M d\zeta \cdot \cos. N\zeta = \frac{H}{NN} - \frac{H \cdot \cos. N\zeta}{NN} + \frac{B \cdot \cos. (A + p\zeta)}{N^2 - p^2}$$

$$-\frac{B}{2N} \left(\frac{\cos. (A + N\zeta)}{N-p} + \frac{\cos. (A - N\zeta)}{N+p} \right). \text{ Hinc}$$

$$\text{colligitur } t = \delta \cos. N\zeta + \frac{\epsilon \sin. N\zeta}{N} + \frac{H \cdot \cos. N\zeta - H}{NN}$$

$$-\frac{B \cdot \cos. (A + p\zeta)}{N^2 - p^2} + \frac{B}{2N} \left(\frac{\cos. (A + N\zeta)}{N-p} + \frac{\cos. (A - N\zeta)}{N+p} \right)$$

omnino ut in priori integratione, sicut opportuit. *Q.E.I.*

Ex occasione integrationis aequationis $ddt + N^2 t d\zeta^2 + M d\zeta^2 = 0$, tanquam in transcursu annotare convenit, substitutiones ejusdem fere indolis ad constructiones plurium aequationum cum successu adhiberi. Haud ignoro integrandi methodos per substitutiones procedentes esse particulares, seu ad certos casus applicandos, magis vero generales esse illas, quae per multiplicationes efficiantur. Integrationes au-

tem quae per substitutiones fiunt, saepenumero breviori & concinniori via ad debitas ducunt conclusiones. Exempla vero quaedam integrationum hujus modi, quae per substitutiones consimiles fere ac in praecedentibus peraguntur, sunt sequentia.

1°. Proposuerat Dominus KRAFT pro anno 1755. in Commentariis Petropolitanis novis Tom. V. pag. 238. *Methodum* quam vocat *se ipsam confirmantem*; ad cuius methodi applicationem ostendendam proponebit, aequationem differentio-differentialem $m. \frac{y^2 dx^2}{x^2 y ddy} + n. \frac{x^2 dy^2}{y^2 dx^2}$ integrandam, cuius integrale minus apte indicat fore aequationem $a x^m = b y^n$, per quod specimen etiam de indole ipsius methodi judicare licet. Proposita autem sit aequatio haec integranda sub hac forma $a y^2 dx^2 = x^2 y ddy + b x^2 dy^2$, ubi dx constans. Pono $y = t x^m$, ubi t nova variabilis, & m quantitas arbitraria, & habetur $dy = x^m dt + m t x^{m-1} dx$; $ddy = x^m ddt + 2 m x^{m-1} dx dt + m. \frac{m-1}{m} t x^{m-2} dx^2$, nec non $dy^2 = x^{2m} dt^2 + 2 m t x^{2m-1} dx dt + m^2 t^2 x^{2m-2} dx^2$, quibus valoribus substitutis invenitur ($a - m. \frac{m-1}{m} - b m^2$) $t^2 x^{2m} dx^2 = t x^{2m+2} ddt + 2 m. \frac{b+1}{m} t x^{2m+1}$

$dx dt + bx^{2m} + 2dt^2$. Sit itaque $a = m \sqrt{m-1} - b m^2 = o$, & $b+1=n$, & erit $m = \frac{1}{2n} \pm \frac{1}{n} \sqrt{an + \frac{1}{4}}$

& habetur $\frac{ddt}{dt} + \frac{2mn dx}{x} + \frac{bdt}{t} = o$, quae aequatio integrata, & correcta dat Log. $\frac{dt}{dx} + 2mn \cdot \text{Log. } x + b \cdot \text{Log. } t = \text{Log. } A$, seu $\frac{dt}{dx} \cdot x^{2mn} \cdot t^b = A$, seu $Ax^{-2mn} dx = t^b dt$, quae iterum integrata praebet $\frac{Ax^{1-2mn} + B}{1-2mn} = \frac{t^n}{n}$; hoc est, ponendo $\frac{y^n}{x^{mn}}$ pro t^n , & valorem ipsius m pro ipso, $y^n = \pm x^{\frac{1}{2}} (Dx^{\pm \sqrt{an + \frac{1}{4}}} + Cx^{\pm \sqrt{an + \frac{1}{4}}})$, ubi $D = \frac{nA}{1-2mn}$, & $C = \frac{nB}{1-2mn}$.

Si fuerit $\sqrt{an + \frac{1}{4}}$ numerus rationalis, aequatio erit ad curvam algebraicam, si irrationalis, ad exponentialem, seu, ut LEIBNITIUS loqui amabat, interscendentem. Si fuerit $\sqrt{an + \frac{1}{4}}$ impossibilis, sit $\sqrt{-an + \frac{1}{4}} = q\sqrt{-1}$, & mutatur aequatio inventa in hanc $y^n = x^{\frac{1}{2}} \left(\frac{Ax^q\sqrt{-1} + Bx^{-q}\sqrt{-1}}{2q\sqrt{-1}} \right)$, & invenietur faciendo $\frac{A}{2q\sqrt{-1}} = \frac{E}{2} + \frac{F}{2\sqrt{-1}}$, & $\frac{B}{2q\sqrt{-1}} = \frac{E}{2} - \frac{F}{2\sqrt{-1}}$, po-

nendoque N esse numerum, cuius Logaritmus est unitas, $y^n = x^{\frac{1}{2}} (E \sin. \log. x^q + F \cos. \log. x^q)$.

2°. Aequatio haec a Domino KRAFT proposita una est species aequationum, quae sub hac continentur forma $a y^3 dx^2 + b x^2 dy^2 + c x y dy dx + f x^2 y dd y = 0$; haec vero aequatio ultima modo consimili reducitur.

Ponendo etenim $y = t x^m$, invenitur $m = \frac{f - c}{2f + 2b} \pm \frac{1}{f + b} \sqrt{\frac{c - f}{4} - a \cdot \frac{f + b}{4}} = p \pm \sqrt{q - r}$ brevitatis ergo. Fiet igitur $(c + \frac{2b - 2f}{2} \cdot p \pm \sqrt{q - r}) \frac{dx}{x} + \frac{b dt}{t} + \frac{f d dt}{dt} = 0$, quae similiter ac in articulo praecedenti ulterius reducitur.

3°. Modo consimili aequatio $a y^3 dx^3 + b x^2 y dx dy^2 + c x^3 dy^3 = 0$ construitur. Ponendo etenim $y = t x^m$, & faciendo $a + b m^2 + c m^3 = 0$, ex qua aequatione ipsius m tres valores erunt eliciendi, nec non $b + 2cm + c = A$, & $b + b m + 3cm^2 = B$, orietur $Axt dx dt + c x^2 dt^2 + B t^2 dx^2 = 0$, quae aequatio jam secundi gradus est una species aequationum contentarum sub forma in Articulo praecedenti, & integratur faciendo $t = rx^n$ ut prius.

4°. Propo-

4°. Proponatur aequatio primi gradus differentialis $ay^P dx + Xdx + bx y^{P-1} dy = 0$, in qua aequatione p est numerus quilibet, & X functio quaevis ipsius x . Ponatur, ut prius, $y = t x^m$ unde orietur $\frac{a+mb}{a}$.

$t^P x^{mp} dx + Xdx + bx^{mp+1} t^{P-1} dt = 0$, hoc est, faciendo $a+mb=0$, seu $m=-\frac{a}{b}$, habetur $\frac{Xdx}{bx^{1-\frac{ap}{b}}} = t^{P-1} dt$, per quadraturas construenda. Dividendo aequationem propositam $ay^P dx + Xdx + bx y^{P-1} dy = 0$ per xy^{P-1} , & ponendo $1-p=\beta$, orietur $ay \frac{dx}{x} + y^\beta X' dx + b dy = 0$, quae comprehenditur sub forma Bernoulliana $d\nu = P\nu dx + \nu^m Q dx$. Omnes itaque aequationes, quae ista ratione sub hac forma BERNOULLII comprehenduntur, ut in iis sit $P = \frac{c}{x}$, per hanc methodum integrantur.

5°. Sit aequatio $ay^P x^{n-1} dx + bx^n y^{P-1} dy + c y dx + f x dy = 0$ integranda. Sit, ut prius, $y = t x^m$, & ponatur $m = -\frac{a}{b}$, unde dividendo aequationem sic prodeuntem per $\frac{c - \frac{af}{b}}{t x - \frac{a}{b}}$,

orientur $d x + \frac{x dt}{c - \frac{af}{b} \cdot t} + \frac{bt^{p-2} x^n - \frac{ap}{b} + \frac{a}{b}}{c - \frac{af}{b}} = o$,

seu etiam, si ponatur $m = -\frac{c}{f}$, & aequatio tum prodiens dividatur per $a - \frac{bc}{f} \cdot t^p x^{n-1} - \frac{pc}{f} - 1$, aequa-

tio $d x + \frac{bx dt}{a - \frac{bc}{f} \cdot t} + \frac{x^{2-n} + \frac{pc}{f} - c}{a - \frac{bc}{f} \cdot t^p} dt = o$. Utra-

que harum aequationum est formae $dy + y^\beta X' dx + \frac{\alpha y dx}{x} = o$, cuius reductio in Articulo praecedenti continetur. Aequatio allata $ay^p x^{n-1} dx + by^{p-1} x^n dy + cy dx + fx dy = o$ reducitur in hanc $d x + \frac{x}{y} \left(\frac{by^\alpha x^\beta + f}{ay^\alpha x^\beta + c} \right) \cdot dy = o$, dum ponitur $p-1=\alpha$,

& $n-1=\beta$. Sed aequatio haec comprehenditur

sub forma $d x = \frac{ax dy}{y} \varphi(x^q y^s)$, cuius constru-

ctiones dat Dominus D'ALEMBERT ope aequationis

$\zeta = \frac{dx}{dy}$ (*Memoires de l'Academie des Sciences de Berlin Année 1748.*). Sed ad propositum revertam.

§. VI.

Quae hactenus delibata sunt applicantur ad inveniendos motus Lunae in longitudinem. Pauca circa variationem inclinationis, & cum illa connexum motum nodorum addam. Revocando constructiones Newtoni in Prop. 30. & 34. Lib. III. Princip. Phil. Nat. ad calculum analyticum, easque applicando ad figuram quamvis ovalem, uti in schemate (*Fig. 2.*), dicendoque ang. $m T l = d \xi$, radium vectorem $P T = x = \frac{1}{u}$, vim turbantem $= \pi$, ang. $S T n = v$, $P T N = V$, & $P T M = d \zeta$. Invenitur facile, sicut etiam Dominus CLAIRAUT exposuerat, $d \xi = f. \frac{u \pi dt^2 \cdot \sin. v \cdot \sin. v}{d \zeta}$. Pro variatione inclinationis invenienda demittatur $M p$ normalis ad planum Eclipticae, sitque variatio illa inclinationis $= d n$, & deprehenditur $\frac{d n}{\sin. n} = d \xi \cdot \cos. V$. Referendo secundum Dominum D'ALEMBERT hos calculos ad planum Eclipticae, ang. $p T G$ sustinebit vices ang. V , & cum sit $\frac{d n}{\sin. n} = \frac{d \xi \cdot \cos. v}{\sin. v}$, inventur $\frac{d n \cdot \sec. n}{\sin. n} = \frac{d \xi \cdot \cos. v}{\sin. v}$, hoc est, faciendo $m = \text{Tang. } n$, $\frac{d m}{m} = \frac{\pi dt^2 \cdot u \cdot \cos. v \cdot \sin. v}{d \zeta}$, ut habet Dominus D'ALEMBERT.

Ad aequationem $\frac{d n}{\sin. n} = \frac{d \xi \cdot \cos. \nu}{\sin. \nu}$ quod attinet, modus Domini CLAIRAUT eam tractandi satis inopinatus mihi videtur. Methodo directa eam integrando invenitur

$$\sin. n = 2 h N^f \cdot d \xi \frac{\cos. \nu}{\sin. \nu} \left(1 + \overline{h N^f \cdot d \xi \frac{\cos. \nu}{\sin. \nu}} \right)^2 - 1,$$

$$\text{seu Tang. } n = 2 h N^f \cdot d \xi \frac{\cos. \nu}{\sin. \nu} \left(1 - \overline{h N^f \cdot d \xi \frac{\cos. \nu}{\sin. \nu}} \right)^2 - 1.$$

Reductionem harum aequationum ulteriorem, ut, partim in aliorum scriptis traditam, partim etiam, quod ad has ultimas attinet, satis obviam, post quam in has formas reducta est, omitto.

§. VII.

Analyfi hac exposita, ordo jam exigit, ut principia ex quibus ad hujus Analyseos applicationem ad motus Lunares inveniendos, & propterea ad ejus usum in Lunae Theoria concluditur, brevi subjiciantur examini; observanda autem duco sequentia.

1°. Orbita Lunae, sicut prius est ostensum, exprimitur aequatione differentiali $dd\nu + \nu d\zeta^2 - \frac{\varphi d\zeta^2}{\nu^2 gg} + \frac{2\varphi d\zeta^2}{\nu^2 gg} f. \frac{\pi d\zeta}{\nu^3 gg} + \frac{\pi d\nu d\zeta}{\nu^3 gg} + \&c. = A$. Haec aequatio, ponendo $K + t$ pro ν , & valorem proximum ipsius φ in terminis primis pro ipso, in quo valore exhibe-

bendo, mutuo accipiam illum a Domino D'ALEMBERT

(Art. 42. *Système du Monde*) expressum, migrat in

$$\text{hanc } dd t + t d \zeta^2 + \frac{3m^2 T + L d \zeta^2}{4gg} - \frac{3m^2 T + L d \zeta^2}{4gg}.$$

$$\text{Cos.}(2\zeta - 2\xi) + \frac{S d \zeta^2}{2B^{1/3}gg} \cdot \left(\frac{1}{K^3} - \frac{3t}{K^4} + \frac{6tt}{K^5} \right) -$$

$$\&c. + \frac{3 S d \zeta^2 \cdot \text{Cos.}(2\zeta - 2\zeta')}{2B^{1/3}gg} \cdot \left(\frac{1}{K^3} - \frac{3t}{K^4} + \frac{6tt}{K^5} \right) -$$

$$\&c. - \frac{9 S \cdot \text{Cos.}(\zeta - \zeta') d \zeta^2}{8 \cdot B^{1/4}gg} \cdot \left(\frac{1}{K^4} - \frac{4t}{K^5} + \frac{10tt}{K^6} \right) -$$

$$\&c. + \frac{2 \varphi d \zeta^2}{v^2 gg} f. \frac{\pi d \zeta}{v^3 gg} + \frac{\pi d v d \zeta}{v^3 gg} + \&c. = o = B.$$

Methodus usitata, & ultra quam nullus Analysta huc usque artem Analyticam promotam reddiderat, in eo consistit, ut ex eâ aequatione eligantur omnes termini quorum summa praebet aequationem formae $dd t + N^2 t d \zeta^2 + M d \zeta^2 = o$, negligendo reliquos, ut admodum exiguos, & ex illâ aequatione tum prodeunte, quae dicatur C , per ejus constructionem invenietur t , & proinde $K + t$, seu v . Invento hoc valore, methodus exigit, quo magis accuratus valor ipsius v inveniatur, ut termini neglegti resumantur, valorque ipsius v , qui per hanc constructionem dabitur in ζ , pro v in reliquis aequationis terminis substituatur, quo pacto aequatio primitiva ad orbitam Lunae differentia-

lis fiet formae prius inventae integrabilis , & approximatio , quantum opus judicetur , per continuatas correctiones expedite perget . Haec methodus approximandi radium vectorem orbitae Lunaris , in statu artis Analyticae praesenti fortassis unica erit , si scilicet omnes vires simul erunt in analysin introducendae , & simul ita esse comparata videtur , ut calculator semper certus esse poterit , respectu habito ad illam terminorum classem , qui in censum veniunt & venire possunt , post quamvis approximationem , terminos neglectos summam haud majorem quantitate data efficiere , ita ut hoc nomine in methodi bonitate nihil desiderari videatur . Re autem accuratius pensata , facile deprehenditur aequationem B novas series terminorum valorem radii vectoris reapse ingredientium continere , illos autem secundum jam descriptam methodum in nulla harum correctionum unquam se se prodituros fore . Ad aequationem C prima vice integrandam addantur

$$\text{termini } - \frac{3 \cdot 3 \cdot S t d z^2 \cdot \cos(2z - 2z')}{2 B^{13} gg K^4} + \frac{6 t^2 S d z^2}{2 B^{13} gg K^4} + \\ \frac{4 \cdot 9 \cdot S \cdot \cos(z - z') \cdot t d z^2}{8 \cdot B^{14} gg \cdot K^5} , \text{ & emerget aequatio } dd t \\ + \left(1 - \frac{3 S}{2 B^{13} gg K^4} \right) t d z^2 + M d z^2 - \frac{3 \cdot 3 \cdot S t d z^2 \cdot \cos(2z - 2z')}{2 B^{13} gg K^4}$$

$$+ \frac{6 \cdot t^2 S \, d\zeta^2}{2 B^{13} g g. K^4} + \frac{4 \cdot 9 \cdot S. \cos.(\zeta - \zeta') \cdot t \, d\zeta^2}{8 \cdot B^{14} g g. K^5} = o = D,$$

& perspicuum est, si jam aequatio haec D construi posset, valorem radii vectoris vero propiorem prodire, quam per constructionem aequationis C , cuius loco, ut prima vice determinetur radius orbitae, aequatio D tum adhiberi posset. Perspicuum autem simul est aequationem tum utique novos praebituram fore terminos, qui jam perdit i per aliquam correctionem non restituuntur; quales autem & quinam illi sint termini ignoratur. Ut vero hoc ratiocinium magis elucescat & firmetur, sit aequationis C , quae per hactenus dicta sit aequatio prima integrabilis ad Lunae orbitam integralis per Probl. II. inventa $t = Q + P \cos. N\zeta + D \cos. (2\zeta - 2\zeta') + M \cos. (2\zeta - 2p\zeta)$. Augeatur jam aequatio C termino $- \frac{3 \cdot 3 \cdot S \, t \, d\zeta^2}{2 B^{13} g g} \cos. (2\zeta - 2n\zeta)$ ut fiat $ddt + N^2 t \, d\zeta^2 + (a + b \cos. (2\zeta - 2p\zeta) + c \cos. (2\zeta - 2n\zeta) + e t \cos. (2\zeta - 2n\zeta)) \, d\zeta^2 = o$, ubi $\frac{3 \cdot 3 \cdot S}{2 B^{13} g g} = e$, & a, b, c , brevitatis ergo, pro reliquis coëfficientibus datis, & dicatur haec aequatio E . Et quoniam haec aequatio differt ab aequatione C per terminum, cuius coëfficiens datus est quidem exiguus, verum secundi ordinis parvorum, &

integratio nil aliud involvit , quam extractionem valoris unius variabilis , in functione aliqua alterius ; erit quidem integralis absoluta aequationis E parum differens ab integrali aequationis C , eam autem differentiam superioris esse ordinis , quam secundi haud licet assumere . Sit differentia integralium harum aequationum ex termino $e t$. Cos. ($2\zeta - 2n\zeta$) orta functio quaedam ipsius ζ & exponatur per $\varphi\zeta$. Hoc posito erit integralis aequationis E haec sequens $t = Q + P$
 $\text{Cos. } N\zeta + D \text{Cos.} (2\zeta - 2n\zeta) + M \text{Cos.} (2\zeta - 2p\zeta)$
 $+ \varphi\zeta$, dum integralis aequationis C est $t = Q + P$
 $\text{Cos. } N\zeta + D \text{Cos.} (2\zeta - 2n\zeta) + M \text{Cos.} (2\zeta - 2p\zeta)$. Utraque harum integrarum praebet valorem ipsius t , prior tamen vero propiorem . Si jam aequatio A seu B absolute , & sub illa quam continet forma , construi posset , prodiret valor radii orbitae etiam fere absolutus ; cum vero id fieri nequeat , eadem aequatio fini intento nihilominus inserviet ea ratione , ut valor ipsius t constructione aliqua inventus ad verum valorem aliquantulum accedens , in terminis aequationis B , qui involvunt functionem ζ substituatur , quo facto aequatio B fiet formae $ddt + N^2 t d\zeta^2 + M d\zeta^2 = 0$, quae proinde iterum integrata dabit valorem ipsius t adhuc magis

magis accuratum. Applicetur nunc uterque valorum ipsius t ex aequationibus C & E erutus ad aequationem B , & ex illo ab aequatione C proveniente aequatio B induet hanc formam $ddt + N^2 t d\zeta^2 + (a + b \cos.(2\zeta - 2p\zeta) + c \cos.(2\zeta - 2n\zeta)) d\zeta^2 + f(Q + P \cos.N\zeta + D \cos.(2\zeta - 2n\zeta) + M \cos.(2\zeta - 2p\zeta))^2 d\zeta^2 + e(Q + P \cos.N\zeta + \&c.) \cos.(2\zeta - 2n\zeta) d\zeta^2 + g(Q + P \cos.N\zeta + \&c.)^2 d\zeta^2 \cos.(2\zeta - 2n\zeta) + h. \cos.(\zeta - n\zeta) d\zeta^2 (R + P \cos.N\zeta + \&c.)^{-4} + \frac{2\varphi d\zeta^2}{ggv^2} \int. \frac{\pi d\zeta}{gg} (R + P \cos.N\zeta + \&c.)^{-3} + \frac{\pi d\nu d\zeta}{ggv^3} + \&c. = o$, relinquendo ultimum terminum sub eadem ac in aequatione B forma, & ponendo $\nu = R + P \cos.N\zeta + \&c.$, & dicatur haec aequatio F , quae jam reducta ad formam integrabilem $ddt + N^2 t d\zeta^2 + M d\zeta^2 = o$, & propterea integrata praebebit valorem ipsius t propinquum, & quidem propriorem quam integratione prima. Ponendo jam in aequatione B valorem ipsius t ex aequatione E , proveniet $ddt + N^2 t d\zeta^2 + (a + b \cos.(2\zeta - 2p\zeta) + \&c.) d\zeta^2 + f(Q + P \cos.N\zeta + \&c. + \varphi\zeta)^2 d\zeta^2 + e \cos.(2\zeta - 2n\zeta) (Q + P \cos.N\zeta + \&c. + \varphi\zeta) d\zeta^2 + g \cos.(2\zeta - 2n\zeta) (Q + P + \cos.N\zeta + \&c. + \varphi\zeta)^2$

42

$d\zeta^2 + h \cdot \cos(\zeta - n\zeta) d\zeta^2 (R + P \cos N\zeta + \&c.$
 $+ \varphi\zeta)^{-4} + \&c. = o = G$. Posito igitur quod $\varphi\zeta$ exprimat differentiam integralium aequationum C & E , deprehenditur, comparationem harum ultimatarum aequationum instituendo; 1°. Utramque per substitutionem valoris t & v in functione aliqua ipsius ζ reductam esse in formam integrabilem: 2°. Valorem ipsius t per integrationem harum aequationum prodeuntem eo magis ad verum accedere, quo propior vero sit valor ipsius t pro ipso in aequatione B substitutus: 3°. Valorem ipsius t ex aequatione E provenientem ad verum plus appropinquare, quam illum qui oritur ab aequatione C , proindeque aequationem G valorem radii vectoris magis accuratum exhibere, quam aequationem F : 4°. Aequationem autem G continere terminos formae $f \cdot \overline{\varphi\zeta}^2 d\zeta^2$, $e \cos(2\zeta - 2n\zeta) d\zeta^2 \cdot \varphi\zeta$, & reliquos, quos ingreditur functio $\varphi\zeta$, qui termini in aequatione F deficiunt, & qui termini, utraque aequatione tum F , tum G integrata differentiam valorum t ex illis aequationibus prodeuntium producent eo magis notabilem, quo major sit functio $\varphi\zeta$, idque eo certius, cum termini functionem $\varphi\zeta$ involventes in aequatione F integrata nunquam restituantur, quod inde liquet, cum

aequatio G integrata omnes eosdem terminos contine-re debeat, ac aequatio F integrata, plus illis termi-nis, qui a functione $\varphi \zeta$ oriuntur: 5°. Terminos ex il-la functione $\varphi \zeta$ oriundos eo minus nihili esse haben-dos, cum in aequatione differentiali respiciendi sint ut ordinis quarti & quinti parvorum, qui fortassis simul effent ejus conditionis, ut dupla integratione peracta, antequam tempus daretur, deprimerentur per duos or-dines parvorum: 6°. Id ad minimum per hanc deductio-nem constare, plures terminos, approximatio produca-tur quoisque libuerit, in expressione radii vectoris or-bitae defecturos fore per applicationem methodi hujus ad hoc problema solvendum, qui tamen termini valorem verum ingredi debent, & qui non minimi fortassis sunt momenti. Ex his omnibus eam ducere consequentiam ausim, ipsam methodum haec tenus notam, & a clarissi-mis viris adhibitam solvendi problema trium corpo-rum, ejus esse indolis, ut valor radii orbitae Lunaris describendae per eam accurate exhiberi nequeat, ap-proximatione producta ad quovis ordines parvorum, deficien-tibus scilicet terminis inferiorum ordinum, qui sollertia- $\&$ artem Analistae semper effugient. Hunc itaque defectum unam e principalibus esse causis judi-

co, cur Theoria ab observationibus aliquantulum adhuc differre deprehendatur. Nihilo tamen minus satis habebit analysis, de quo glorietur, dum ejus ope naturae effectus, coelestium corporum motus, inaequalitates, turbationes, observationibus interdum prius, quam Theoria eas in natura esse debere docuerat, vix perceptae, intra paucorum numerum minutorum determinentur. Tentent autem Analystae integrationes aequationum differentialium $d d t + N^2 t d \zeta^2 + M d \zeta^2 + O t d \zeta^2 = o$, ubi O est functio aliqua ipsius ζ , & si adhuc major desideretur accuratio, aequationis $d d t + N^2 t d \zeta^2 + M d \zeta^2 + O t d \zeta^2 + P t^2 d \zeta^2 + A t^2 d \zeta^2 = o$, in qua aequatione P est functio ipsius ζ , A vero coëfficiens datus. Quod ad me attinet, fateri haud dissimilem, harum constructiones, eas, quarum ego fortassis potens sum, methodos adhuc effugisse.

2°. Licet autem isto, qui in momento praecedenti indicatus est, defectu laboret methodus allata, per Theoriam summa accuratione determinandi omnes Lunae turbationes, totam tamen illam Theoriae cum observationibus discrepantium, ut ut exigua illa sit, & versetur intra 3. vel 4. minuta prima, illi causae adscribendam esse haud contendeo. Viam itaque calcatam

iterum esse calcandam duxi , eâ scilicet ratione , ut
qua fieri potuit attentione , disquirerem , quo usque
quavis collectione terminorum ad eundem ordinem
parvorum pertinentium , omnes assumti essent , atque
an non continuatione approximationum ad superiores
ordines parvorum , collatione terminorum tum prode-
untium facta , quidam se se offerrent , qui aliquo jure
retineri deberent . Ad hoc opus suscipiendum , quo
nomine tanta calculi copia insigniri vere oportet , mo-
vebant me potissimum duae rationes sequentes : 1° . Cum
calculi hujus natura quasi poscat , ut quovis momen-
to novae atque novae instituendae sint approximatio-
nes , suspicabar , etsi quavis approximatione figillatim
spectata ad terminos perveniretur ob parvitatem utique
contemnendos , approximationum tamen continuam mul-
tiplicationem producere posse aliquam summam termi-
norum non contemnendam : 2° . Putabam hanc ratio-
nen prorogandi calculum tum potissimum obtainere , si
ipsum ad superiores ordines revocando , termini ejus-
dem nominis , eodem signo affecti deprehenderentur ,
qui tum collecti , summae fierent haud negligendae ,
quod quidem tum praecipue locum haberet , si coëf-
ficientes numerales simul crescere animadverteretur .

Tot prolixos calculos, quibuscum teruisse tempus postmodum me poenituit, & qui, analysi ad eum terminum ac in antecedentibus hisce promota, praeter taedium nil fere ingenii & artis requirunt, apponere eo minus vacat, cum illis nil tam essentiale inveniatur, cui pars aliqua praecipua differentiae inter observationes & Theoriam adscribi queat. Dum hos inibam calculos, unum alterumve theorema, & methodus particularis se se interdum obtulit, quorum unum apponere lubet.

Articulo 39. pag. 50. *Theorie de la Lune* docet Dominus D' ALEMBERT invenire valorem analyticum functionis cuiusque, dum variabilis illius functionis crescit sive decrescit parva quantitate. Methodus loco citato id perficiendi generalis est & elegans; cum vero in applicatione ad Lunae Theoriam nullae aliae hujusmodi functiones se se offerant, quam quae a circulo dependent, ut Sinus & Cosinus &c., valores hi sine adjumento calculi infinitesimalis facile inveniuntur. Sit, exempli gratia, valor hujusmodi analyticus $\cos.(K\zeta + \xi)$ inveniendus; & cum sit, $\cos.(K\zeta + \xi) = \frac{N^{(K\zeta + \xi)\sqrt{-1}} + N^{-(K\zeta + \xi)\sqrt{-1}}}{2} = \frac{N^{\xi\sqrt{-1}} N^{K\zeta\sqrt{-1}}}{2}$

$$+ \frac{N^{-\xi\sqrt{-1}} N^{-K\zeta\sqrt{-1}}}{2}, \text{ & sit similiter } N^{\xi\sqrt{-1}} = i$$

$$-\frac{\xi}{\sqrt{-1}} - \frac{\xi^2}{2} + \frac{\xi^3}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \sqrt{-1}} + \frac{\xi^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} + \text{&c., nec non}$$

$$N^{-\xi\sqrt{-1}} = 1 + \frac{\xi}{\sqrt{-1}} - \frac{\xi^2}{1 \cdot 2} - \frac{\xi^3}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \sqrt{-1}} + \frac{\xi^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4}.$$

$$+ \text{&c. , erit } \frac{N^{\xi\sqrt{-1}} \cdot N^{K\zeta\sqrt{-1}}}{2} = \frac{N^{K\zeta\sqrt{-1}}}{2} - \frac{\xi}{\sqrt{-1}}.$$

$$\frac{N^{K\zeta\sqrt{-1}}}{2} - \frac{\xi^2}{1 \cdot 2} \cdot \frac{N^{K\zeta\sqrt{-1}}}{2} + \frac{\xi^3}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \sqrt{-1}} \cdot \frac{N^{K\zeta\sqrt{-1}}}{2}$$

$$+ \text{&c. ; } \& \frac{N^{-\xi\sqrt{-1}} \cdot N^{-K\zeta\sqrt{-1}}}{2} = \frac{N^{-K\zeta\sqrt{-1}}}{2} +$$

$$\frac{\xi}{\sqrt{-1}} \cdot \frac{N^{-K\zeta\sqrt{-1}}}{2} - \frac{\xi^2}{1 \cdot 2} \cdot \frac{N^{-K\zeta\sqrt{-1}}}{2} - \frac{\xi^3}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot \sqrt{-1}}.$$

$$\frac{N^{-K\zeta\sqrt{-1}}}{2} + \text{&c. Colligendo hos valores invenietur}$$

$$\text{Cos. } (K\zeta + \xi) = \text{Cos. } K\zeta - \xi \text{ Sin. } K\zeta - \frac{\xi^2}{2} \text{ Cos. } K\zeta + \frac{\xi^3}{2 \cdot 3} \text{ Sin. } K\zeta + \frac{\xi^4}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} \text{ Cos. } K\zeta - \text{&c. ; modo confi-}$$

$$\text{mili invenitur Sin. } (K\zeta + \xi) = \text{Sin. } K\zeta + \xi \text{ Cos. } K\zeta - \frac{\xi^2}{1 \cdot 2} \text{ Sin. } K\zeta + \text{&c.}$$

3°. Constructiones tabularum motus corporum coelestium indicantium duplex agnoscunt fundamentum, aut Theoriam, aut observationes, cui similiter tertium addi posset, quod tum obtinet, quando conclusiones per Theoriam erutae per observationes corrigantur.

Dum autem quaestio est de eo quid per Theoriam in cognoscendis motibus coelestibus effici poterit, meo judicio integre agendum erit, contra quod fit, dum, exempli gratia, tabulae per Theoriam constructae, & ope observationum correctae, nihilominus Theoriae unice adscribuntur. Notum est tabulas Domini M A J E R I , ex omnibus hucusque editis, observationibus optime respondere, & nomen beati viri, qui tum illo opere, tum aliis praeclaris Astronomiam ditaverat inventis, apud subsequentes Astronomos semper celebre erit. Verum dubitare adhuc mihi liceat de earumdem tabularum constructione ope solius Theoriae, sicut & eousque dubitem aliquem, problema hoc aggrediendo per determinationem orbitae describendae directam ope analyseos secundum principia in hisce posita illud absoluturum fore, donec impedimenta in observatione prima hujus paragraphi indicata removere sciat. Hoc autem ipso haud negaverim varias esse rationes Theoriam aliquam perficiendi novis correctionibus, & a fidelius observationibus; non autem eo ipso constat, quid per Theoriam absolute, & problema via directa in toto suo complexu tractando effici poterit.

4°. Haud itaque minori cum successu crediderim

viam determinandi inaequalitates corporum coelestium, quae per continuas procedit correctiones, adhiberi posse, cuius methodi mentionem feci in initio paragraphi 3., proponi autem analyticice poterit methodus aliqua hujus indolis modo sequenti. Si fuerint vires φ & π reductae ut prius, & negligendo vim π ut exiguum, habetur aequatio ad orbitam sola vi φ describendam haec $d d v + v d \zeta^2 - \frac{\varphi d \zeta^2}{v^2 g g} = o$. Eritque temporis aequatio $d t = \frac{x^2 d \zeta}{g g} = \frac{d \zeta}{v^2 g g}$, & ope harum duarum aequationum invenietur angulus dato tempore describendus ex sola vi φ . Si jam vis π consideretur, illa quatenus est normalis ad radium vectorem, in convolvenda figura per vim φ describenda circa centrum virium, ad quod tendunt vires φ , tota consumitur. Inventa itaque summa angularum $o D H$ pro aliquo tempore dato, quae dicatur q , habebitur locus corporis. Erit vero $o D H = d d q = \frac{\pi d \zeta}{v^3 g g}$; ergo si per aequationem priorem sit $v = \varphi \zeta$, ubi $\varphi \zeta$ est illa ipsius ζ functio, quae prodiret per ejus aequationis integrationem, invenietur $q = \int d \zeta \int \frac{\pi d \zeta}{\varphi \zeta^3 g g}$, quae aequatio, cum arcus circuli eam ingrediatur, indicat

angulum q continuo crescere. Hanc analysin ulterius & ita prosequi, ut ejus aliquod specimen praecipuum exhibere queam, variae occupationes hucusque vetuerunt. Crediderim tamen hanc rationem proponendi problema trium corporum haud infeliciter applicari posse similiter ad turbationes Cometarum a Planetis inventandas, dum illi in suo accessu & recessu a Sole versantur in horum viciniis, tum propterea, quod vires turbatrices Planetarum, dum Cometa est in perihelio, ut evanescentes haberi queant, & ob id orbita per observationes talis determinari, qualis esset si omnes vires turbantes abessent, tum etiam propterea, quod in Theoria Cometarum sufficiat pro quavis revolutione invenisse illas turbationes calculo repetito.

§. VIII.

Hactenus in analysi sola, & ejus examine brevi instituendo occupatus, pauca addam de formularum analyticarum usu in tabulis construendis, qui in eo potissimum consistit, ut determinentur, ea qua fieri poterit exactitudine, coëfficientes dati, qui per observationes cognosci debent. Ad reliqua elementa observationibus noscenda, ut inclinationem orbitae medium, medium nodorum motum &c.: quae coëfficientes

datos ingrediuntur, quod attinet, observationes selecuae, & bonae ad ea determinanda inservient; excentricitas autem orbitae Lunaris, quae est coëfficiens termini $\text{Cos. } N\zeta$ in aequatione ad orbitam, non satis exæcte adhuc deprehensa esse mihi videtur. Quando ad ipsam methodum solvendi problema, & ad aequationem differentialem orbitam mobilis indicantem, scilicet $dd\nu + \nu d\zeta^2 - \frac{\varphi d\zeta^2}{\nu^2 gg} - \frac{\varphi d\zeta^2}{\nu^2 gg} \int.$
 $\frac{\pi d\zeta}{\nu^3 gg} + \&c.$ attenditur, satis liquet orbitam Lunae considerari debere, ut ellipsis perfectam circa centrum Telluris tanquam figuræ focum descriptam, sed a viribus Solis turbatam, quae figura elliptica exprimitur aequatione a tribus primis aequationis terminis scilicet $dd\nu + \nu d\zeta^2 - \frac{\varphi d\zeta^2}{\nu^2 gg} = 0$, in qua aequatione tum $\varphi = \nu^2$, constante, indicantibus reliquis terminis inaequalitates a Solis actione oriundas. Aequationem vero integralem ad illam perfectam ellipsis, quam, remota Solis actione, Luna circa Terram describeret, terminus formæ $P \text{ Cos. } \zeta$ ingreditur, qui in aequatione ad orbitam Lunae veram fit formæ $P \text{ Cos. } N\zeta$, quo indicatur apsides figuræ motu quodam affici, & qui terminus, quoad coëfficientem P , nullam subit

mutationem per vires Solis turbantes. Dum itaque verus pro P , valor erit substituendus, excentricitas ellipsoes primitivae, ut ita dicam, seu ellipsoes describendae, si Sol abesset, erit invenienda. Ad hunc valorem ipsi P tribuendum, & qui per aequationem ad orbitam exigitur, oportet illam orbitam, quam Luna ab omni Solis actione libera describeret, determinari. Cum autem haud demonstrari poterit excentricitatem medium inter maximam & minimam, supputandam ab aequatione centri orbitae Lunaris maxima, & minima, huic jam descriptae aequivalere, gratis mihi videtur hoc medium assumi tanquam id, quod pro P in aequatione ad orbitam Lunae veram erit substituendum. Istaes observationes, quarum ope, methodo aliqua directa haec determinari poterit orbita, & proinde vera excentricitas, vix indicari poterunt, cum Luna per Solis actionem ab illa orbita perpetuo retrahatur. Operae autem pretium fortassis erit modo sequenti in hac re discutienda procedere. Calculo analytico pro motu Lunae inveniendo, omni qua fieri poterit accuratione ad tot terminos, quot requiri ab ipsa terminorum prodeuntium indole intelligi poterit, promoto, quaeratur angulus a Luna describendus tem-

pore dato in anomalia media , ut scilicet sit $\zeta = Z + A \sin. a Z + B \sin. b Z + C \sin. c Z + \&c.$: designante Z anomaliam medium . Horum terminorum coëfficientes datos ingredientur elementa data , ut excentricitas P , inclinatio μ , excentricitas orbitae telluris λ , &c. , eosque una cum factoribus numeralibus constituent . Datis hisce ultimis elementis per observationes ad id idoneas , remanebit P adhuc incognita hos ingrediens coëfficientes . Observationibus igitur inveniatur ang. ζ dato tempore descriptus , qui sit $n^\circ l' m''$, & habebitur aequatio $n^\circ l' m'' = Z + A \sin. a Z + \&c.$. Ex tempore autem dato indagantur $\sin. a Z$, $\sin. b Z$, &c. : unde calculo algebraico innotescet P . Ipsa hujus processus natura indicat valorem ipsius P fore eum quem obtineret , si Luna ab actione Solis libera suam circa Tellurem ellipsin describeret , cum scilicet P per ipsam illam aequationem determinetur , in qua P valorem excentricitatis ellipsois exactae circa Tellurem describendae habere debet . Observationum momenta ejusmodi , in quibus plures inaequalitates evanescant , ut huic fini apprime idonea , eligi poterunt . Quod si res succedat , verusque valor inventus hac ratione fuerit , idque per observationes tabularum convenientiam cum

observationibus comprobantes constet, indicium erit analysin ita fuisse institutam, & approximationem ea cautela esse peractam, ut termini aut reiecti, aut ita comparati ac observat. I. paragraphi antecedentis indicat, proindeque analysin semper effugientes, jure negligi queant. Sin minus, aliae tententur viae ad hanc Theoriam perficiendam. Interea valde dubitem quemquam analysin hanc ultra id, quod factum est, promotorum fore. Dum autem haec auguror, tantummodo est sermo de via illa analytica, quam in hisce antecedentibus mea proposui methodo, & quam eandem viri meo judicio omnino majores, Domini scilicet D' ALEMBERT, EULER, CLAIRAUT, SIMPSON, quisque sua methodo particulari sequi & amplecti amarunt. Novum autem quid hoc in negotio praestitisse illum non existimaverim, qui approximationes secundum haec principia instituendas labore incredibili ad plures ordines parvorum evehat, eoque pacto fortassis unum, vel alterum invenerit terminum addendum. Neque dum quaestio est de eo, quid per Theoriam in motibus coelestium corporum, eorumque turbationibus inveniendis effici poterit; illum omnem movisse lapidem sentio, qui Theoriam quamvis assiduis observationibus ita cor-

rectam dederit , ut tabulas licet admodum exactas duplii ista compilaverit via . Dissertatiuncula hac in finem vergente , hanc subjungere mihi liceat animadversionem : vereor scilicet , ne arti analyticae & calculo , quibus sua laus & gloria semper utique constabit , quae tamen ut subsidia , deficiente Geometriâ , spectari debent , in hujusmodi quaestioneibus , quales sunt determinationes motuum coelestium , resolvendis , nostro aevo plus justo indulgeatur , dum viam analyticam esse solam ad conclusiones cum natura convenientes hoc in negotio pervenienti quasi ratum statumque sit . Subsidia illa quae suggerit Geometria , quorumque ope Magnus NEWTONUS tam firma etiam in hujusmodi argumentis tractandis posuerit fundamenta , & quibus in debitum revocatis usum , analysta ille Geometricus , qui eadem scienter adhibere noverit , quovis gressu , quid actum sit , quid deficit noscet , aliquoties fortassis huic Theorie haud minorem addent lucem , quam analysis & calculus . Haec fuerunt pauca illa , quae hac occasione circa Lunae Theoriam monenda mihi in mentem venerunt .

Quam scit uterque , libens censebo , exerceat artem .
Horatius .

PAULLI FRISII
DE
SUPPUTANDIS
MOTUUM LUNARIUM
AEQUATIONIBUS
COMMENTARIUS.

PATRER
SUPERTERANDIS
MUNICIPALIANUM
AGROCOLONIABUS
COMMEUTARIUS.

DANIELI MELANDRO

PAULLUS FRISIUS

S. P. D.

LITTERAS tuas humanissimas , die 5. Julii ad me datas , non nisi post redditum ex Germaniâ ineunte mense Novembri accepi ; ac primo mihi gavisus sum , quod quae ad Clariss. FERNERUM de tuis in librum Quadraturarum Newtoni explicationibus ac commentariis amice , ut sentiebam , scripseram , nova mihi obtinuerint ingeni tui monumenta . Deinde vero specimen tuum pro supputandis Lunae inaequalitatibus summa cum voluptate animi perlegi , & gratissimum mihi accidit ex te ipso intelligere quid sentias de arduis hisce problematis , quae cum Geometricis approximationibus a Newtono primum tentata , & ad aequationes , ac tabulas observationibus optime congruentes deduc̄ta sint , ante annos fere vigintiquinque recognita , & omnibus analy-

seos subsidiis generatim in omnes partes versata,
sex jam aut septem primi ordinis Mathematicos
exercuerunt. Denique specimen omne Par-
mam transmisi ad D.^{num} DE KERALIO, homi-
nem Mathematicis studiis, & ea laude in primis
clarum, quod felicissimo ingenio Regii Adole-
scentis, & naturalibus animi dotibus explicandis
praefectus, liberalissima institutione cultorem
optimum litteris, bonis artibus Patronum muni-
ficienissimum, & Parmensi Ditioni Principem
clementissimum, ac magnanimum praeparaverit.
Tuam ipse dissertationem illico, ut vides, in lu-
cem publicam edi voluit. Haec de rei totius exi-
tu. Ut de re ipsâ adjiciam nonnulla, initio dis-
sertationis, pro inquirenda differentiali aequa-
tione, mihi visus es ad methodum CLAIRAUTII,
deinde vero in progressu pro integralibus accipi-
endis ad ALEMBERTII methodum proprius ac-
cedere, ac novo quodam aspectu utramque sic
proposuisse, ut ictu oculi tota problematis dif-
ficillimi analysis possit conspici. Quae interse-
ruisti ad puram algebram pertinentia summum,
ut es, algebraistam sapiunt. In applicanda autem

analyſi , & algebricis aequationibus ad numeros traducendis , quae sit praecipua totius calculi difficultas paragrapho ſeptimo optime indicasti : calculum ſcilicet omnem quibusdam approximationibus complecti : approximationum exordium ſumi ab hypotheti orbitae proxime circularis , novisque integrationibus novas orbitae correctiones addi : & in ſingulis integrationibus plures terminos ſemper negligi , qui per nullam deinde integrationem , aut correctionem reſtituuntur , qui que cujus ſint ordinis non plane conſtat . Quod ſi addas plures in differentialibus aequationibus eſſe terminos coſinibus angulorum quorumdam affectos , qui aut in prima aut in ſecunda integratione repetitis divisionibus augentur , & exempla quaeras ex iis aequationibus quae habent pro argumento aut duplam Solis diſtantiam ab apogaeo , aut duplam diſtantiam Lunaे a Sole dempta anomalia Lunaे , conficies profeſto in approximationibus problematis trium corporum ſummum adhuc analyseos rigorem , perfectio nemque deſiderari . Ad calcem denique totius ſpeciminis optime a te adnotatum eſt ſpeciem il-

Iam Geometrici calculi qua Newtonus potissimum usus est, plura subsidia ad approximationes contrahendas suppeditare.

Opus meum de universali corporum gravitate, missum jam Vindobona ad FERNERUM & WARGENTINUM, te modo evoluisse spero, & plura compendia hujusmodi examinasse, ut quae variationem Luna, quae aequationes annuas, quae apogaei, & nodorum motum, atque inde ortas aequationes alias respiciunt. Spero etiam brevi accipere quid tibi de theoria Luna singillatim, atque universim de toto opere visum fuerit: ex WARENTINO autem potissimum audire vellem quid sentiat de theoremate illo ellipseos revolutae ac transpositae, quod cum in Luna tantum quam proxime verum sit, in orbitis Satellitum Jovialium, ob parvitatem excentricitatis, est fere accurate verum, quodque cum a Luna ad Satellites ipsos traduxisset, brevissimo calculo aequationes illas collegi, quibus WARENTINUS eximiam Astronomiae accessionem fecit, & quae empiricae dictae sunt cum primum observationum ope innotuerunt. Ego post operis editionem exiguae

omnes Lunae aequationes , illamque in primis re-
cognovi , quae habet pro argumento simplicem
distantiam Lunae a Sole , quaeque cum in Pro-
pos. VIII. Lib. III. unius integrationis ope uno
fere ac dimidio minuto minor prodierit quam
ferant Majeri tabulae , dupli postmodum in-
tegratione ad easdem tabulas proxime deduc̄ta
est . Accidit autem quod cum citatae propositio-
nis methodum latius evolverem , animadverti &
generalem esse methodum , & ad theoriam omnem
non solum Lunae , sed aliorum etiam Satellitum ,
Jovisque insuper ac Saturni , & Planetarum om-
nium brevissime traduci posse . Quae inveni ha-
cētē-
nus tibi exscribam , ut videas me quandoque iti-
neribus , aliisque curis distractum , non omnino
tamen a studiis his jucundissimis feriare . Quae
vero deinceps addere contigerit , nisi illico in lu-
cem prodeant , tibi per litteras communicabo .
Haec modo habe amicitiae & honoris caussa .
Obsequium meum Academiae nostrae Holmiensi
testatum facies . In primis autem FERNERUM &
WARGENTINUM meo nomine saluta . Vale .

Dabam Mediolani die 1. Februarii anni 1769.

PAULLI FRISII

DE
SUPPUTANDIS

MOTUUM LUNARIUM AEQUATIONIBUS

COMMENTARIUS.

I.

QUONIAM, sublatis viribus perturbatoricibus, Luna vi suae gravitatis ellipsim circa Terram veluti circa focum describeret, si major ipsius ellipsoes semiaxis, sive mediocris Lunae distantia a Terra exprimatur unitate, & excentricitas vocetur φ , anomalia vera ζ , media autem Z ; erit radius vector quicumque $b = \frac{1 - \varphi^2}{1 - \varphi \cos \zeta} = 1 - \frac{1}{2} \varphi^2 + \varphi \cos \zeta + \frac{1}{2} \varphi^2 \cos 2\zeta$ &c., eritque anomalia vera $\zeta = Z - \left(2\varphi - \frac{1}{4}\varphi^3 \right)$ $\sin Z + \frac{5}{4}\varphi^2 \cdot \sin 2Z - \frac{13}{12}\varphi^3 \cdot \sin 3Z$, & si sit $\varphi = 0,05505$, erunt aequationes priores medii motus Lunae, $-6^\circ 18' 22''$. $\sin Z + 13'$. $\sin 2Z - 37''$. $\sin 3Z$: quae duo satis nota Theoremeta singulari methodo exposui Cap. ix. Lib. I. *De Gravitate.*

II.

Quia vero per Coroll. I. Prop. xxxvii. Lib. ejusdem I. gravitas Lunae in summa apside ellipseos esset ad vim centrifugam , ut distantia apogaea ad dimidium latus rectum principale , sive ut $1 + \varphi : 1 - \varphi^2 = 1 : 1 - \varphi$, & vis centrifuga variari debet in triplicata ratione distantiae a foco reciproce ; si gravitas in mediocri distantia exponatur similiter unitate , & ad distantiam quamcumque b sit $\frac{1}{b^2}$, erit vis centrifuga in summa apside $\frac{1 - \varphi}{(1 + \varphi)^2}$, & ad distantiam b erit $\frac{1 - \varphi^2}{b^3}$, ac vis utriusque differentia erit $\frac{1 - \varphi^2 - b}{b^3}$, & si actione virium quarumlibet perturbaticum ita abducatur Luna a perimetro ellipseos , ut radius vector b evadat $b + t$, & sit quantitas t satis parva , fiet differentia duarum virium $\frac{1 - \varphi^2 - b - t}{b^3 + 3b^2t} = \frac{1 - \varphi^2 - b}{b^3} + \frac{2t}{b^3} - \frac{3t(1 - \varphi^2)}{b^4}$: unde priorem differentiam subtrahendo , erit $\frac{2t}{b^3} - \frac{3t(1 - \varphi^2)}{b^4}$ vis omnis , quae viribus illis perturbaticibus obnitetur , atque impediet ne Luna a perimetro ellipseos recedat longius , & in orbita circulari vis hujus modi erit $-t$, recessui scilicet ab ipsa orbita proportionalis .

III.

Quod si insuper mediocres Lunae a Terra, & Terrae a Sole sint inter se ut $1:a$, & sit $1:N$ ratio revolutionis Lunae periodicae ad synodicam, & $1:n$ sit ratio periodicorum temporum Terrae circa Solem, & Lunae circa Terram, adeoque sit $1-n:1=1:N$, & si motus Lunae ab apogaeo supputatus vocetur ζ , motus Solis ab eodem punto sit $n\zeta$, & Lunae a Sole distantia $\zeta - n\zeta$; per Propos. I. Lib. III. erit vis perturbatrix Solis juxta vectorem radium Lunaris orbitae exercita $= \frac{1}{2}b n^2 + \frac{3}{2}b n^2 \cdot \text{Cos. } (2\zeta - 2n\zeta) + \frac{9n^2}{8a} \cdot \text{Cos. } (\zeta - n\zeta)$, & vis omnis centripeta Lunae in Terram $= \frac{1}{b^2} - \frac{1}{2}b n^2 - \frac{3}{2}b n^2 \cdot \text{Cos. } (2\zeta - 2n\zeta) - \frac{9n^2}{8a} \cdot \text{Cos. } (\zeta - n\zeta)$, & vis perturbatrix radio eidem vectori perpendicularis erit $= \frac{3}{2}b n^2 \cdot \text{Sin. } (2\zeta - 2n\zeta) + \frac{3n^2}{8a} \cdot \text{Sin. } (\zeta - n\zeta)$.

IV.

Et quia insuper velocitas in elementum suum ducta aequatur vi acceleratrici ductae in elementum spatii, & elementum spatii perpendiculariter ad vectorem radium in orbita elliptica percursi est $b d \zeta$, si velocitas

perpendicularis radio ipsi vocetur V , erit $VdV = -\frac{3}{2}b^2n^2d\zeta \cdot \sin(2\zeta - 2n\zeta) - \frac{3n^2}{8a}d\zeta \cdot \sin(\zeta - n\zeta)$: & pro b^2 scribendo $1 + 2\varphi \cdot \cos\zeta + \frac{3}{2}\varphi^2 \cdot \cos 2\zeta$, ut, cum productum Sinus, & Cosinus duorum arcuum aequetur dimidio Sinui totius summae addito dimidio Sinu differentiae arcuum eorumdem, prior terminus $- \frac{3}{2}b^2n^2 \cdot \sin(2\zeta - 2n\zeta)$ evadat $- \frac{3}{2}n^2 \cdot \sin(2\zeta - 2n\zeta) - \frac{3}{2}n^2\varphi \cdot \sin(2\zeta - 2n\zeta \pm \zeta) + \frac{9}{8}n^2\varphi^2 \cdot \sin(2n\zeta)$; integrando de more, & pro $\frac{1}{1-n}$ scribendo N , atque ita addendo constantem ut in quadraturis, posito $\cos(2\zeta - 2n\zeta) = -1$, velocitas omnis ex viribus perturbaticibus orta evanescat, quia summa omnium Sinuum aequatur Sinui verso per coëfficientem constantem variabilis anguli diviso, fiet $V^2 = \frac{1-\varphi^2}{b^2} + \frac{3}{2}n^2N + \frac{3}{2}n^2N \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta) + 3n^2\varphi \cdot \frac{\cos(2\zeta - 2n\zeta \pm 1)}{2-2n \pm 1} - \frac{9}{8}n\varphi^2 \cdot \cos 2n\zeta + \frac{3n^2N}{4a} \cdot \cos(\zeta - n\zeta)$.

V.

Quia denique vis centrifuga aequatur quadrato velocitatis radio vectori perpendicularis diviso per eundem radium, erit incrementum vis centrifugae ortum

ex viribus perturbatricibus $\frac{3n^2N}{b} + \frac{3n^2N}{2b} \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta) + \frac{3n^2\varphi}{b} \cdot \frac{\cos(2\zeta - 2n\zeta \pm \zeta)}{2 - 2n \pm 1} - \frac{9}{8} n\varphi^2 \cos(2n\zeta + \frac{3n^2N}{4a}) \cdot \cos(\zeta - n\zeta)$, atque addendo vim aliam perturbatricem, quae juxta vectorem radium dirigitur, per §. II., & III., erit vis omnis acceleratrix, qua Luna spatio t retrahetur a perimetro ellipsoeis, & qua ellipticus motus turbabitur, $= \frac{2t}{b^3} - \frac{3t(1 - \varphi^2)}{b^4} + \frac{3n^2N}{2b} + \frac{1}{2} b n^2 + \frac{3}{2} n^2 \left(\frac{N}{b} + b \right)$

$$\cos(2\zeta - 2n\zeta) + \frac{3n^2\varphi}{b} \cdot \frac{\cos(2\zeta - 2n\zeta \pm \zeta)}{2 - 2n \pm 1} - \frac{9n\varphi^2}{8} \cdot \cos 2n\zeta + \frac{3n^2}{4a} \left(N + \frac{3}{2} \right) \cos(\zeta - n\zeta)$$

VI.

Jam vero si sit aequatio differentialis secundi gradus $ddt + A^2 t d\zeta^2 = B d\zeta^2 \cdot \cos C\zeta$, erit $\frac{t}{\cos A\zeta} = E + \frac{D \sin A\zeta}{\cos A\zeta} + \frac{B \cos C\zeta}{(A^2 - C^2) \cos A\zeta}$ sumendo enim differentiale hujus quantitatis, erit $\frac{dt \cdot \cos A\zeta + At d\zeta \cdot \sin A\zeta}{(\cos A\zeta)^2} = \frac{AD \cdot d\zeta}{(\cos A\zeta)^2} - \frac{B \cdot d\zeta}{A^2 - C^2} \cdot \frac{C \cdot \sin C\zeta \cdot \cos A\zeta - A \cdot \cos C\zeta \cdot \sin A\zeta}{\cos A\zeta}$ & cum sit $C \cdot \sin C\zeta \cdot \cos A\zeta + A \cdot \cos C\zeta \cdot \sin A\zeta$.

$A\zeta = \frac{1}{2}(A - C) \cdot \sin(A\zeta + C\zeta) + \frac{1}{2}(A + C) \cdot \sin(A\zeta - C\zeta)$, erit insuper $d\tau \cdot \cos(A\zeta + A\tau d\zeta)$.
 $\sin(A\zeta) = AD \cdot d\zeta + \frac{1}{2}Bd\zeta \cdot \frac{\sin(A\zeta + C\zeta)}{A + C} + \frac{1}{2}Bd\zeta \cdot \frac{\sin(A\zeta - C\zeta)}{A - C}$, ac posito $d\zeta$ constanti erit
 $dd\tau \cdot \cos(A\zeta + A^2\tau d\zeta^2) \cdot \cos(A\zeta) = \frac{1}{2}Bd\zeta^2 \cdot \cos(A\zeta + C\zeta) + \frac{1}{2}Bd\zeta^2 \cdot \cos(A\zeta - C\zeta) = Bd\zeta^2$.
 $\cos(A\zeta) \cdot \cos(C\zeta)$.

VII.

Bini priores termini in aequatione $\tau = E \cdot \cos(A\zeta + D \cdot \sin A\zeta + \frac{B \cdot \cos C\zeta}{A^2 - C^2})$ iidem sunt qui in ellipsi; nam si anomalia non supputetur a summa apside, sed a puncto, quod inde distet angulo m , loco $\varphi \cdot \cos \zeta$ habebimus $\varphi \cdot \cos(\zeta - m) = \varphi \cdot \cos m \cdot \cos \zeta + \varphi \cdot \sin m \cdot \sin \zeta$. Tertius autem terminus $\frac{B \cdot \cos \zeta}{A^2 - C^2}$ indicabit recessum ab ipsa orbita elliptica. Quod si vero anomalia supputetur ab eo puncto, in quo est $\zeta = o$, & in priori integratione aequationis constans nulla addi debeat, fiet $\tau = E \cdot \cos(A\zeta + \frac{B \cdot \cos C\zeta}{A^2 - C^2})$: & si insuper posito $\zeta = o$ debeat esse $\tau = \sigma$, fiet $E = -\frac{B}{A^2 - C^2}$. Quare etiam si ponatur $A = C$, &, ob quan-

titatem $\frac{B}{A^2 - C^2}$ infinitam, debeat aequatio circulares aliquos arcus involvere, qui magis semper magisque augeantur, ipsa constantis additione evanescere circulares arcus, & evanescet simul praecipua horum problematum difficultas.

VIII.

Datis hisce omnibus, si exordiamur a vi $- t + \frac{3n^2}{4a} \left(N + \frac{3}{2} \right) \cdot \cos(\zeta - n\zeta)$, inquiramusque exiguum omnem aberrationem ab orbita elliptica, ac proxime circulari, quae a vi ipsa oriri debet, habebimus $\frac{ddt}{dt} = -t \frac{dz^2}{d\zeta} + \frac{3n^2}{4a} \left(N + \frac{3}{2} \right) \cos(\zeta - n\zeta) \cdot dz^2$. Notum est enim quod si vis acceleratrix vocetur P , dt elementum spatii, & constans elementum temporis $d\zeta$, ac sit velocitas $\frac{dt}{d\zeta}$, acceptis differentialibus erit $\frac{ddt}{d\zeta} = P d\zeta$. Itaque integrando fiet $t = \frac{3n^2}{4a} \cdot \left(N + \frac{3}{2} \right) \cdot \frac{\cos(\zeta - n\zeta)}{1 - (1 - n)^2} = \frac{3n}{8a} \cdot \left(N + \frac{3}{2} \right) \cdot \cos(\zeta - n\zeta)$. Quia vero data velocitate projectio-
nis, ob aequales areas aequalibus temporibus descri-
ptas, angulares motus sunt inter se reciproce ut qua-
drata radiorum, & velocitate aucta vel imminuta an-

gulares motus sunt ut velocitates directe, & quadrata radiorum reciproce, dum radius b fiet $b + t$, & velocitas projectionis augebitur quantitate $\frac{3}{8} n^2 N \cdot \text{Cos.}(\zeta - n\zeta)$, angularis motus $d\zeta$ variabitur in ratione $b^2 + 2bt : b^2 + \frac{3n^2}{8a} \cdot N \cdot \text{Cos.}(\zeta - n\zeta)$, sive in ratione $1 : 1 - 2t + \frac{3n^2}{8a} \cdot N \cdot \text{Cos.}(\zeta - n\zeta) = 1 : 1 - \frac{3n}{4a} \cdot (N + \frac{3}{2} - \frac{1}{2}Nn) \cdot \text{Cos.}(\zeta - n\zeta)$: ac rursus integrando erit medii motus aequatio $- \frac{3nN}{8a}$. $(2N + 3 - Nn) \cdot \text{Sin.}(\zeta - n\zeta)$. Quod si igitur parallaxis mediocris Solis fit $9''$, Lunae autem $57'18''$, & sit propterea $1 : a = 9 : 3438$, fitque insuper $1 : N = 1 : 1,080853$, & $1 : n = 365^d 6^h 9' : 27^d 7^h 43' = 13,3688 : 1$, fiet $\frac{3nN}{8a} \cdot (2N + 3 - Nn) = 0,0405$, & cum radius aequetur arcui $57,29578^\circ$, sive $206264,808''$, erit aequatio omnis hujus modi $- 1'24''$. $\text{Sin.}(\zeta - n\zeta)$, eademque evaderet $- 1'38''$. $\text{Sin.}(\zeta - n\zeta)$, si parallaxis Solis esset $10\frac{1}{2}''$.

IX.

Eadem methodo inveniri poterunt inaequalitates illae aliorum Satellitum ac Planetarum, quae proportiones

tionales sunt Sinui distantiae simplicis unius ab alio.
 Nam si $i : a$ sit ratio distantiarum Planetae inferioris,
 superiorisque a Sole, $n : i$ ratio periodicorum tem-
 porum, $i : N$ ratio differentiae motuum angularium
 ad inferioris Planetae motum, $i : M$ ratio massarum
 superioris Planetae, & Solis; per Propos. xxxi., &
 xxxii. Lib. III. *De Gravitate*, erit vis perturbatrix

$$\frac{3}{8Ma^4} \cdot \left(2N + 3 + 5 \cdot \frac{2N+5}{8a^2} \right) \cdot \cos(\zeta - n\zeta). \text{ Erit itaque differentia vectoris radii } \frac{3}{8Ma^4} \left(2N + 3 + 5 \cdot \frac{2N+5}{8a^2} \right) \cdot \frac{\cos(\zeta - n\zeta)}{2n - n^2}, \text{ & motus medii variatio}$$

$$\text{erit } -\frac{3N}{4Ma^4} \left(2N + 3 + 5 \cdot \frac{2N+5}{8a^2} \right) \cdot \frac{\sin(\zeta - n\zeta)}{2n - n^2} +$$

$$\frac{3N^2}{8a^4} \left(1 + \frac{5}{8a^2} \right) \sin(\zeta - n\zeta). \text{ Haec formula si iisdem numeris Cap. VII. Lib. III. subductis ad Planetas omnes inferiores traducatur, priorem quidem aequationem medii motus Jovis actione Saturni genitam praebebit fere } -1 \frac{5'}{6}. \sin(\zeta - n\zeta), \text{ ut in eodem capite invenimus, & proxime ut ferunt MAJERI Tabulae: maximam vero aequationem medii motus Martis ex Jove ortam praebebit } -21'', \text{ Terrae ex Jove } -7'', \text{ primi Jovis Satellitis ex secundo, & secundi}$$

etiam ex tertio — $\frac{3,206265''}{M}$, quae tria ad numeros
Cl. CLAIRAUT, BAILLY, & LA LANDE proprius quam
 antea accident.

X.

Ut vero ad Lunam redeamus, si manentibus omnibus quae antea inveniendae sint aberrationes ab orbita elliptica, variationesque medii motus, quae viribus $\frac{2\epsilon}{b^3} - \frac{3\epsilon}{b^4} + \frac{3}{2}n^2 \cdot \left(\frac{N}{b} + b \right) \cdot \cos.(2\zeta - 2n\zeta) + \frac{3n^2\varphi}{b} \cdot \frac{\cos.(2\zeta - 2n\zeta \pm 1)}{2 - 2n \pm 1}$ gigni possunt, & minorum etiam quantitatum ratio sit habenda; pro quadrato elementi temporis $d\zeta^2$ scribere oportebit $b^4 d\zeta^2$. Nam si in mediocri distantia gravitas unitate exprimatur, eademque sit expressio velocitatis, quae cadendo per dimidium radium acquiri posset, quaeque in circulari orbita ad distantiam medium descripta esset velocitas projectionis; quia tempus periodicum in ellipsi aequatur periodico tempori in circulo ad distantiam medium descripto, totum tempus periodicum in ellipsi exprimeretur peripheria ipsius circuli, eritque ad tempus quo describetur angulus $d\zeta$, ut tota area ellipseos ad sectorem quam minimum, sive ut productum periphe-

riae in dimidium radium ad $\frac{1}{2} b^2 d\zeta$, eritque idcirco $b^4 d\zeta^2$ quadratum temporis, quo in ellipsi describetur angulus $d\zeta$. Hanc igitur quantitatem ducendo in expressionem vis acceleratricis, ob $b^3 = 1 + 3\varphi \cdot \cos\zeta$; & $b^5 = 1 + 5\varphi \cdot \cos\zeta$, fiet $\frac{3}{2} n^2 (Nb^3 + b^5) \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta) = \frac{3}{2} n^2 (N+1) \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta) + \frac{3}{4} n^2 \varphi \cdot (3N+5) \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta \pm \zeta)$, neglectisque productis differentiae t in quantitates alias inferiorum ordinum, erit $ddt + t d\zeta^2 = \frac{3}{2} n^2 (N+1) d\zeta^2 \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta) + 3n^2 \varphi \cdot \left(\frac{3N+5}{4} + \frac{1}{1-2n}\right) d\zeta^2 \cdot \cos(\zeta - 2n\zeta) + 3n^2 \varphi \cdot \left(\frac{3N+5}{4} + \frac{1}{3-2n}\right) d\zeta^2 \cdot \cos(3\zeta - 2n\zeta)$.

XI.

Integrando igitur juxta §. VI. prodicit aberratio omnis t ab orbita elliptica $= -\frac{3}{2} n^2 \frac{(N+1) \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta)}{3-8n} + \frac{3}{4} n \varphi \cdot \left(\frac{3N+5}{4} + \frac{1}{1-2n}\right) \cdot \cos(\zeta - 2n\zeta) - 3n^2 \varphi \cdot \left(\frac{3N+5}{4} + \frac{1}{3-2n}\right) \cdot \frac{\cos(3\zeta - 2n\zeta)}{8-12n}$, & juxta §. IV., & VIII. motus medius minuetur in ratio-

76

$$\text{ne } 1:1 + \frac{3n^2(N+1) \cdot \cos(2\zeta - 2n\zeta)}{3-8n} - \frac{3}{2} n \varphi.$$

$$\left(\frac{3N+5}{4} + \frac{1}{1-2n} \right) \cdot \cos(\zeta - 2n\zeta) + 3n^2 \varphi.$$

$$\left(\frac{3N+5}{4} + \frac{1}{3-2n} \right) \cdot \frac{\cos(3\zeta - 2n\zeta)}{4-6n} + \frac{3}{4} n^2 N.$$

$$\cos(2\zeta - 2n\zeta) + \frac{3}{2} n^2 \varphi \cdot \frac{\cos(\zeta - 2n\zeta)}{1-2n} + \frac{3}{2}$$

$$n^2 \varphi \cdot \frac{\cos(3\zeta - 2n\zeta)}{3-2n}, \text{ ac rursus integrando habebun-}$$

$$\text{tur novae aequationes medii motus } \frac{3}{2} n^2 N \left(\frac{N+1}{3-8n} \right.$$

$$\left. + \frac{1}{4} N \right), \sin(2\zeta - 2n\zeta) - \frac{3}{2} n \varphi \cdot \left(\frac{3N+5}{4} + \frac{1-n}{1-2n} \right) \cdot$$

$$\frac{\sin(\zeta - 2n\zeta)}{1-2n} + \frac{2}{3} n^2 \varphi \cdot \sin(3\zeta - 2n\zeta), \text{ iisdem-}$$

que numeris substitutis qui in §. VIII., evadent aequationes ipsae $37'$. $\sin(2\zeta - 2n\zeta) = 1^\circ 20' 50''$. $\sin(\zeta - 2n\zeta) + 25''$. $\sin(3\zeta - 2n\zeta)$.

XII.

Sic vero inventa priori correctione medii motus Lunae, & vectoris radii, ad coëfficientes singulos accuratius determinandos reassumi poterunt priores omnes aequationes, & calculus omnis perduci ad inferiores terminos quantum libuerit. Primo scilicet in loco quadrati t^2 , & productorum omnium differentiae t ,

Sinusque, aut Cosinus anomaliae, valorem vero proximum substituendo, corrigenda erit expressio totius vis, quae juxta vectorem radium dirigitur. Deinde quia vis perturbatrix quae in mediocri sua quantitate est $\frac{1}{2} n^2$ variari debet in triplicata ratione distantiae Solis reciproce, si excentricitas terrestris orbitae vocetur ω , termini omnes in quibus quantitas n^2 occurrit, minuendi erunt in ratione $1 - 3\omega$. Cos. $n\zeta : 1$. Tertio si π sit Sinus inclinationis Lunaris orbitae ad eclipticam, & motus Solis ad motum nodi se habeat ut $n : m$, iidem termini, ob varium nodorum locum, rursus minuendi erunt in ratione $1 - \frac{3}{4}\pi^2 + \frac{3}{4}\pi^2$. Cos. $(2n\zeta + 2m\zeta) : 1$. insuper in expressione temporis, quo angulus $d\zeta$ absolvitur, loco $b^2 d\zeta$, scribere oportebit $(b+t)^2 d\zeta$: & quia actione virium radio vectori perpendicularium immutatur velocitas projectio-
 nis, haec alia temporis expressio augenda erit in ratio-
 ne imminutae velocitatis, sive in ratione $1 : 1 - f \cdot \frac{3}{2}$
 $n^2 (b+t)^3 d\zeta$. Sin. $(2\zeta - 2n\zeta) - f \cdot \frac{3n^2}{8a} (b+t)^3$
 $d\zeta$. Sin. $(\zeta - n\zeta)$. Habitis denique considerationibus hisce omnibus, eadem calculi methodo ac serie,

tempus omne quo angulus $d\zeta$ absolvitur, & anomalia media Z accuratius inveniri poterit, ac facile postmodum erit anomaliam veram ex valore mediae derivare.

XIII.

Hoc dato si excentricitas terrestris orbitae cum CAILLIO, & MAJERO statuatur 0, 0168, aequatio Lunae quae pendet ex loco Terrae, quaeque annua idcirco dicitur, prodibit circiter $12 \frac{1}{2}'$ Sin. $n\zeta$, sive etiam $12 \frac{1}{2}'$. Sin. Y , si anomalia media Terrae vocetur Y : & pariter si inclinatio media Lunaris orbitae ad eclipticam statuatur $5^\circ 9' 8''$, & sit X media distantia Lunae a Sole, & S distantia media Lunae a nodo, facile patebit aequationem ortam ex vario nodorum loco, & inclinatione Lunaris orbitae ad eclipticam esse $-47''$. Sin. ($2n\zeta + 2m\zeta$), sive $-47''$. Sin. ($2S - 2X$). At vero in corrigendis coëfficientibus aliarum aequationum, quae habent pro argumentis $2\zeta - 2n\zeta$, $\zeta - 2n\zeta$, & $2n\zeta$, sive $2X$, $2X - Z$, & $2X - 2Z$, calculus omnis, ob magnum exiguorum terminorum numerum, tam fit implexus, ut fere calculatoris patientiam fugiat. Quare cum non adhuc

videam quomodo calculus ad commodiorem formam reduci debeat, post priorem Lunaris orbitae correctionem, cognitis jam praecipuis aequationum nominibus, atque argumentis, ad coëfficientes singulos accuratius determinandos, interim mallem subsidia, & compendia illa proponere, quae extra calculi seriem haberi possunt.

XIV.

In primis autem manifestum est, quod cum aequatio $-2\varphi \cdot \text{Sin. } Z + \frac{5}{4}\varphi^2 \cdot \text{Sin. } 2Z$ &c., quae dici solet aequatio centri, eadem sit, quae haberetur si Luna sublatis viribus perturbatoribus ellipsim circa Terram in foco positam describeret, & constans ellipsoes excentricitas esset φ , & anomalia media Z a dato loco summae apsidis supputaretur; aequatio alia $-2\pi \cdot \text{Sin. } (\zeta - 2n\zeta)$, quae etiam dicitur evectio, eadem est, quae haberetur si prior ellipsis sic variaretur pro varia Solis distantia a loco apogaei medio, ut quidem media excentricitas esset φ , sed tamen vera excentricitas ad tempus datum esset $\varphi + \pi$. $\text{Cos. } 2n\zeta$, & Sinus aberrationis apsidum a loco medio esset $\frac{\pi \cdot \text{Sin. } 2n\zeta}{\varphi + \pi \cdot \text{Cos. } 2n\zeta}$, quemadmodum in Observ. I., & in Prop. xv. Lib. III.

explicatum est . Deinde patet aequationem Δ . Sin. ($2\zeta - 2n\zeta$) , quae simpliciter variatio dicitur , respondere alteri ellipsi circa Terram veluti centrum descriptae , in qua pergendo a sysigiis ad quadraturas augeatur radius vector , & velocitas projectionis juxta Propos. III. minuatur in duplicata ratione Sinus distantiae Lunae a Sole $\zeta - n\zeta$. Manifestum est insuper , juxta Propos. v. , aequationem $-\frac{3nN}{8a}(2N+3-Nn)$. Sin. ($\zeta - n\zeta$) , quae dici solet variatio secunda , exhiberi posse si intelligamus ellipsim hanc posteriorem quantitate $\frac{3n}{16a}(2N+3)$ Solem & sysigias versus transponi , & projectionis velocitatem quantitate $\frac{3n^2N}{8a}$. Cos. ($\zeta - n\zeta$) majorem esse quam in ellipsi , quae circa Terram , veluti centrum , aut focum describeretur .

X V.

Quod si igitur elementa illa , quae ex Theoria minime pendent , mediae excentricitatis Lunaris orbitae , & excentricitatis maxima aut minimae , sumamus ex observationibus , ac fiat $\varphi = 0, 05505$, & $\pi = 0, 01168$, posita ut antea aequatione centri , erit maxima aberratio apsidum a loco medio $12^\circ 15'$, & Lunae evectio evadet $-1^\circ 20' 18''$. Sin. ($\zeta - 2n\zeta$) . Deinde vero ,

per Propos. iv. Libri ejusdem tertii, semi-diameter mediocris ellipseos alterius Terrae concentricae ad differentiam semi-axis majoris, seu minoris se habebit ut $1 : \frac{3}{2} n^2 N^2 \cdot \frac{N+1}{4-N^2}$ ac fiet Lunae variatio $35'12''$. Sin. $(2\zeta - 2n\zeta)$: quae quantitas accuratior censeri debet, quod si in Coroll. II. Propos. II. quantitatum etiam inferioris ordinis habeatur ratio, adhuc emergat eadem proportio radiorum ellipticam orbitam osculantium in syfigiis, & quadraturis. Quare cum aequatione centri per evectionem, & variatione per aequationem centri correcta, juxta Propos. XXVIII. , & XXIX. , prodeant insuper aequationes $5'31\frac{1}{2}''$. Sin. $(2\zeta - 2n\zeta)$, & $\mp 3'52''$. Sin. $(2\zeta - 2n\zeta \pm \zeta)$, ac sit Lunae reductio ad eclipticam $-23''$. Sin. $(2\zeta - 2n\zeta)$, acceptis ut antea litteris X , & Z , erunt correctae aequationes $-1^\circ 16' 26''$. Sin. $(2X - Z) - 3'27''$. Sin. $(2X + Z) + 40'20''$. Sin. $2X - 1'24''$. Sin. X .

XVI.

In Luna ob quantitatem excentricitatis potior est aequatio centri, & evectio, in Satellitibus autem Jovis, ob fere concentricas orbitas, potiores sunt aequationes, quae primae, & secundae variationi Lunae

respondent. Et quidem cum Jovis Satellitibus ad se invicem relatis ratio revolutionis synodicae ac periodicae a dupla parum deficiat, & $4 - N^2$ sit quantitas valde exigua; aequatio primi Satellitis quae oritur ex secundo, dimidii gradus, & aequatio secundi, quae ex tertio oritur gradus integri in octantibus esse poterit, si quantitates materiae in Jove, & secundo, ac tertio Satellite sint 1; 0. 000022; 0, 000092, ut in Propos. xxxiv. explicatum est. Videlimus etiam quod aequationes maxime, quae in Jove ex Saturni actione, & in Marte, ac Terra ex Jovis actione ortum ducunt, & proportionales sunt Sinui duplæ distantiae Planetae attrahentis, debent esse ordine $3' 36''$; $14''$; & $2\frac{2}{3}''$: quae omnia cum aliis MAJERI, CLAIRAUTII, BAILII, & LANDII numeris sic congruunt, ut ad tabulas condendas pro dato quolibet distantiae angulo unica tantum multiplicatione opus sit. Dictum est insuper quod variatione Lunae per aequationem annuam, & aequationem medii motus apsidum correcta, ac simili modo evoluta aequatione centri, & reductione omni ad eclipticam, aliae aequationes medii motus Lunae in longitudinem esse debent circiter

$1' 4'' \cdot \text{Sin.}(2X - Y) - 1' 20'' \cdot \text{Sin.}(2X - Y) \pm 1' 47'' \cdot \text{Sin.}(Z \pm Y) \pm$
 $15'' \cdot \text{Sin.}(2Z \pm Y) + 6' 51'' \cdot \text{Sin.}2S + 46'' \cdot \text{Sin.}(2S + Z) -$
 $1' \cdot \text{Sin.}(2S - Z) + 2' 14'' \cdot \text{Sin.}(2X - Z - Y) + 2' 5'' \cdot \text{Sin.}(2X - Z + Y)$

XVII.

Ad aequationes latitudinis quod pertinet, in Coroll. I.

Propos. xxv. Lib. III. post traditas aequationes omnes medii nodorum motus, & mediae inclinationis Lunaris orbitae ad eclipticam, indicavi quomodo motus Lunae in latitudinem possit supputari, correctam scilicet inclinationem Lunaris orbitae ducendo in Simum distantiae mediae Lunae a nodo. Modo cum indicatum calculum absolverim, inveni quod si media inclinatio ex nuperrimis observationibus statuatur $5^\circ 9' 8''$, correcta latitudo Lunae esse debet

$5^\circ 8' 29'' \cdot \text{Sin.}S + 8' 48'' \cdot \text{Sin.}(2X - S) \mp 26' \cdot \text{Sin.}(S \pm Y)$
 $- 13'' \cdot \text{Sin.}(S - Z) + 4\frac{1}{4}'' \cdot \text{Sin.}(S + Z) + 8\frac{4}{5}'' \cdot \text{Sin.}(2X - S + Y)$
 $- 20\frac{1}{4}'' \cdot \text{Sin.}(2X - S - Y) + 3\frac{1}{4}'' \cdot \text{Sin.}(2X - S + Z) + 3'' \cdot \text{Sin.}(2X - S - Z)$

Tertiam & quintam ex novem hisce aequationibus non attigit CLAIRAUTIUS, quartam vero duntaxat statuit $- 10'' \cdot \text{Sin.}(S - Z)$, eo quod loco distantiae mediae S Lunae a nodo in construendis tabulis adhibuerit distan-

tiam medium ope aequationis menstruae $2' 5''$. Sin.
 Z , & annuae $-10' 23''$. Sin. Y correctam. Primae,
secundae, & sextae aequationis coëfficientes iidem
fere sunt qui apud CLAIRAUTIUM, & MAJERUM
in Londinensi editione tabularum, quam Grenovicii
in Anglia cum essem videre licuit. Aequationum tri-
um posteriorum coëfficientes apud CLAIRAUTIUM sunt
 $23 \frac{2''}{3}$; $9 \frac{1''}{2}$; $17''$, apud MAJERUM $3. 7''$; $2. 2''$; & $15''$.

XVIII.

His itaque omnibus compendiis aequationes motus
Lunae in longitudinem ac latitudinem, quaeque apo-
gæi, & nodorum motum, ac variationem inclinatio-
nis orbitæ respiciunt, supputari possunt facillime, &
calculus adeo est simplex, ut per se ipsum quisque
numeros omnes persequi, atque in coelesti Physica brevi
erudiri possit. Altera autem methodus, quam initio
hujus opusculi proposueram, cum incommode habeat
calculi prolixioris, tum etiam pluribus commodis se
se commendat, ut quod maxime omnium directa sit,
quod veram radii vectoris, & motus medii quantita-
tem exhibere possit ultra quoscumque correctionis li-
mites, quodque una simul operatione inaequalitates
Lunæ omnes attingat, nec dubium ullum relinquat

an quae singillatim quaeruntur affiant se se invicem ac turbent. Primo enim ipse rei ordo videtur postulare ut definiantur vires juxta vectorem radium exercitiae, five quae ex mutua attractione profluunt, five quae exsurgunt ex motu projectonis, quaeque cum in partem a centro aversam tendant, appellantur vires centrifugae. Datis viribus omnibus quibus Luna juxta vectorem radium ascendit, aut descendit, cum vis acceleratrix ducta in elementum temporis aequetur elemento spatii percursi, tempus autem data velocitate projectionis proportionale sit areae descriptae, & velocitate aucta vel imminuta varietur in ratione eadem reciproca; illico exsurget differentialis aequatio problematis, atque integrando patebit quod incrementum, aut decrementum vectoris radii haberi debeat. In ea vero radii vectoris expressione nonnulli occurrent termini exigui, qui eamdem, quae quaeritur, differentiam distantiae a centro involvent: unde valorem primo erutum substituendo, & terminos alios ex aliis corrigendo ad verum radii vectoris valorem accedere quisque poterit quantum voluerit. Hoc posito cum motus angularis data velocitate projectionis sit ut quadratum vectoris radii reciproce, & dato vectore

radio varietur in simplici ratione velocitatis; nova integratione colligentur aequationes singulae medii motus, quae verae luminarium distantiae ab invicem, & a nodis, ac summa apside respondent; nec nisi solitis substitutionibus erit opus, ut aequationum argumenta convertantur in alia totidem, quae non quidem veras ab iisdem locis distantias, sed medias tantum designent.

Quare cum in nova hujusmodi solutione non nisi prolixitas calculi occurrat, quam piget modo Typographi patientiae committere, cumque in dies etiam, interim dum haec eduntur, plura compendia se se offerant, quibus calculus in simpliciorem formam contrahatur, polliceri ausim me brevi totam solutionem problematis prolaturum, in qua nihil neque ad rigorem, neque ad simplicitatem deficere videatur.

